

Universidade de Brasília  
Instituto de Ciências Exatas  
Departamento de Matemática

Existência e Multiplicidade de soluções limitadas  
para uma classe de equações quasilineares elípticas

por

Shirley da Silva Macedo

2009

Universidade de Brasília  
Instituto de Ciências Exatas  
Departamento de Matemática

**Existência e Multiplicidade de soluções limitadas  
para uma classe de equações quasilineares elípticas**

por

**Shirley da Silva Macedo**

*Dissertação apresentada ao Departamento de Matemática da Universidade de Brasília, como parte dos requisitos para obtenção do grau de*

**MESTRE EM MATEMÁTICA**

Brasília, 30 de março de 2009.

Comissão Examinadora:

---

Prof. Dr. Antonio Luiz de Melo - FUP/UnB (Orientador)

---

Prof. Dra. Ana Maria Amarillo Bertone - MAT/UFU - Membro

---

Prof. Dr. José Valdo Abreu Gonçalves - MAT/UnB - Membro

“Bem-aventurado o homem que acha sabedoria,  
e o homem que adquire conhecimento;  
Porque melhor é a sabedoria do que os rubis;  
e tudo o que mais se deseja não se pode comparar com ela.”  
**(Prov. 3:13; 8:11)**

Aos meus pais.

---

# AGRADECIMENTOS

Primeiramente, agradeço a Deus, que, com sua grandeza e excelência me fez compreender um pouco mais desta ciência, dando-me forças, amparando-me e ajudando-me em todos os momentos.

Ao professor Antônio Luiz de Melo pelo competente, dedicado e excelente trabalho de orientação, profissionalismo, agradeço pela amizade e confiança a mim direcionadas.

Aos professores Ana Maria Amarillo Bertone, José Valdo Abreu Gonçalves e Carlos Alberto Pereira dos Santos, respectivamente membros e suplente da banca examinadora pelas sugestões e correções para a efetivação de um melhor trabalho.

Aos funcionários do Departamento de Matemática da Unb e amigos da Pós-Graduação que, de forma direta ou não, me auxiliaram durante todo o curso.

Ao CNPq pelo apoio financeiro.

Aos meus Pais e ao meu irmão que sempre me acolheram com suas palavras de ânimo, coragem, carinho e atenção no transcorrer de todos os momentos da minha vida.

Ao meu namorado, Vinícius, pelo apoio incondicional, carinho, amor, dedicação, incentivo e companheirismo a mim dedicado.

Aos meus amigos, Antônia, Linda Beatriz e Espedito pela atenção, ajuda e harmonioso convívio.

Enfim, agradeço a todos que de uma forma ou outra, contribuíram para a realização deste trabalho.

---

# RESUMO

Neste trabalho estudamos a existência de soluções inteiras positivas de equações elípticas quasilineares de segunda ordem do tipo

$$-div(|\nabla u|^{p-2}\nabla u) = f(x, u), \quad \mathbb{R}^N$$

onde  $f(x, u)$  é uma função contínua em  $\mathbb{R}^N \times (0, \infty)$  e  $p > 1$ .

Usando o conceito de sub e supersolução, demonstraremos que a equação acima possui uma infinidade de soluções positivas limitadas em  $\mathbb{R}^N$ .

Analisaremos também questões relacionadas ao comportamento assintótico dessas soluções e que as mesmas são limitadas inferiormente por uma constante positiva.

---

**Palavras-chaves:** Equações Quasilineares Elípticas, Soluções Inteiras, Comportamento Assintótico, Sub e Supersolução.

---

# ABSTRACT

In this work we study the existence of entire positive solutions for quasilinear elliptic equations of second order of the type

$$-div(|\nabla u|^{p-2}\nabla u) = f(x, u), \quad \mathbb{R}^N$$

where  $f(x, u)$  is a continue function in  $\mathbb{R}^N \times (0, \infty)$  and  $p > 1$ .

Using the concept of lower and upper solutions, we prove that the above equation has infinitely many bounded positive solutions in  $\mathbb{R}^N$ .

We also analyze questions related with the asymptotic behavior of these solutions and that they are limited from below by a positive constant.

---

**Key words:** Quasilinear Elliptic Equations, Entire Solutions, Behavior Asymptotic, Lower and Upper Solutions.

---

# SUMÁRIO

<b>Introdução</b>	<b>1</b>
<b>1 Resultados Clássicos da Análise</b>	<b>9</b>
1.1 Espaços de Schauder . . . . .	9
1.2 Espaços de Sobolev . . . . .	12
1.3 Outros resultados . . . . .	14
<b>2 Demonstração do Teorema (<math>ZY</math>)</b>	<b>18</b>
<b>3 Multiplicidade de soluções para a equação <math>(P)_p</math></b>	<b>25</b>
3.1 Demonstração do Teorema ( $MS_1$ ): (Introdução) . . . . .	26
3.2 Demonstração do Teorema ( $MS_2$ ): (Introdução) . . . . .	35
3.3 Demonstração do Teorema ( $MS_3$ ): (Introdução) . . . . .	39
3.4 Demonstração do Teorema ( $MS_4$ ): (Introdução) . . . . .	45



<b>A</b>	<b>Resultados Técnicos</b>	<b>48</b>
A.1	Demonstração da Proposição 3.1: . . . . .	48
A.2	Demonstração do Lema 3.2: (Capítulo 3) . . . . .	56
A.3	Demonstração do Lema 3.3: (Capítulo 3) . . . . .	61
<b>B</b>	<b>Verificação de exemplos e adaptação dos Teoremas (<math>DH</math>) e (<math>GL</math>) ao Teorema (<math>ZY</math>)</b>	<b>65</b>
B.1	Verificação dos exemplos $E_1$ e $E_2$ : . . . . .	65
B.2	Verificação dos exemplos $E_3$ e $E_4$ : . . . . .	67
B.3	Verificação do exemplo $E_5$ : . . . . .	68
B.4	Verificação do exemplo $E_6$ : . . . . .	70
B.5	Aplicação do Teorema ( $DH$ ) (Capítulo 1) . . . . .	71
B.6	Aplicação do Teorema ( $GL$ ) (Capítulo 1) . . . . .	73
	<b>Referências Bibliográficas</b>	<b>77</b>

---

# INTRODUÇÃO

Neste trabalho, consideraremos equações diferenciais parciais elípticas quasilineares de segunda ordem do tipo

$$(P)_p : \quad -\operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2}\nabla u) + f(x, u) = 0, \quad x \in \mathbb{R}^N$$

onde  $f(x, u)$  é uma função contínua em  $\mathbb{R}^N \times (0, \infty)$ ,  $p > 1$  e  $N \geq 3$ .

Por uma solução de  $(P)_p$ , entenderemos como sendo uma função  $u$  de classe  $C^1(\mathbb{R}^N)$ , isto é,  $u$  é uma solução inteira, tal que  $|\nabla u|^{p-2}\nabla u$  possui derivadas parciais em quase todo ponto  $x \in \mathbb{R}^N$  e satisfaz

$$\int_{\mathbb{R}^N} |\nabla u|^{p-2}\nabla u \nabla \varphi \, dx + \int_{\mathbb{R}^N} f(x, u) \varphi \, dx = 0, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^N).$$

Equações do tipo  $-\operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2}\nabla u) = f(x, u)$  aparecem frequentemente em modelos matemáticos relacionados ao estudo de problemas de mecânica dos fluidos, mais especificamente, no estudo de fluidos não-Newtonianos. Quando  $p > 2$  os fluidos são denominados dilatantes, enquanto  $p < 2$  se referem aos denominados pseudo-plásticos. O caso  $p = 2$  corresponde aos fluidos Newtonianos. Nesse caso, a equação  $(P)_p$  torna-se

$$(P)_2 : \quad \Delta u + f(x, u) = 0, \quad x \in \mathbb{R}^N.$$

Esse problema foi amplamente estudado, nos últimos anos, por um grande número de pesquisadores, confira [3], [5], [9], [10], [12], [28] e [29] e suas referências.

As razões que motivaram o desenvolvimento de uma ampla literatura sobre o problema  $(P)_2$  deve-se, principalmente, ao fato desse aparecer em diversos outros contextos, tais como: a teoria de equações de reação-difusão e a existência em  $\mathbb{R}^N$  de métricas completas conformes a métrica euclidiana. Para maiores detalhes, veja [4], [19] e [20] e suas referências.

Estudaremos alguns resultados recentes concernentes à existência, multiplicidade e comportamento assintótico de soluções inteiras positivas da equação  $(P)_p$ , analisados por Yang e Yin [26], em 2006. Em especial, estaremos interessados em situações onde a função  $f$  satisfaz uma condição do tipo

$$|f(x, t)| \leq \rho(x)F(t), \tag{1}$$

para funções  $\rho$  e  $F$  apropriadas.

Nesse caso, mostraremos a existência de soluções da equação  $(P)_p$ , relacionando essas com soluções do problema

$$(P)_0 : \begin{cases} -\Delta_p u = \rho(x), & \mathbb{R}^N \\ u(x) > 0 & \text{em } \mathbb{R}^N \\ u(x) \rightarrow 0 & \text{quando } |x| \rightarrow \infty. \end{cases}$$

Soluções do problema  $(P)_0$  são comumente encontradas quando supomos alguma condição do tipo

$$H_\infty = \int_0^\infty \left( \frac{1}{s^{N-1}} \int_0^s t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} ds < \infty$$

onde  $\psi(r) = \max_{|x|=r} \rho(x)$ .

Alguns exemplos de funções  $\rho : \mathbb{R}^N \rightarrow (0, \infty)$  que satisfazem  $H_\infty$ , com  $p > 2$ , são as

funções  $\rho_1$  e  $\rho_2$  dadas por:

$$\rho_1(x) = \frac{1}{1 + |x|^p} \quad \text{e} \quad \rho_2(x) = \frac{1}{2 + \text{sen}(|x|^2) + |x|^p}.$$

A condição  $H_\infty$  tem sido usada recentemente por muitos autores na busca de solução de equações diferenciais parciais. Confira [5], [10], [11], [26] e suas referências. Esta condição, ou sua similar

$$\tilde{H}_\infty = \int_0^\infty s\psi(s)ds < \infty$$

generalizam uma condição apresentada por Ni [20].

**Observação I.1:** Quando  $p = 2$ , as condições  $H_\infty$  e  $\tilde{H}_\infty$  são equivalentes. Confira Lema 3.2, Apêndice A.

Em 1982, Ni [20] considerou a equação

$$\Delta u + K(x)u^{\frac{N+2}{N-2}} = 0 \quad \text{em } \mathbb{R}^N, \quad N \geq 3$$

e demonstrou que esse problema tem uma infinidade de soluções positivas limitadas, com a propriedade que cada uma dessas soluções é limitada inferiormente por uma constante positiva, quando se supõe

$$|K(x)| \leq \frac{c}{|x|^l} \quad \text{para algum } l > 2 \quad \text{em } \mathbb{R}^N$$

ou  $K(x)$  se comporta como  $\frac{c}{r^2(\ln r)^2}$ ,  $r = |x|$  quando  $r \rightarrow \infty$ .

Em 2005, Zhou e Ye [25], inspirados no trabalho de Ni, consideraram a equação semi-linear elíptica

$$\Delta u + f(x, u) = 0 \quad \text{em } \mathbb{R}^N \tag{2}$$

e demonstraram que se  $f(x, t)$  satisfaz (1), sob hipóteses apropriadas em  $\rho$  e  $F$ , então o problema (2) tem uma infinidade de soluções positivas limitadas inferiormente por uma constante positiva.

Os resultados estudados aqui, complementam os desenvolvidos por Ni [20] e generalizam, em alguns aspectos, os resultados apresentados por Zhou e Ye [25].

O primeiro teorema que demonstraremos é de grande importância em todo o trabalho pois será usado como ferramenta básica no estabelecimento de multiplicidade de soluções da equação  $(P)_p$ .

**Teorema (ZY):** *Suponha que  $f(x, u)$  é definida em  $\mathbb{R}^{N+1}$  e é localmente Hölder contínua (com expoente  $\lambda \in (0, 1)$ ) em  $x$ . Suponha, além disso, que existem funções  $v, w \in C_{loc}^{1, \lambda}(\mathbb{R}^N)$  tais que*

$$-div(|\nabla v|^{p-2} \nabla v) \geq f(x, v), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N \quad (3)$$

$$-div(|\nabla w|^{p-2} \nabla w) \leq f(x, w), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N \quad (4)$$

e

$$w(x) \leq v(x), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N. \quad (5)$$

Além disso,  $f(x, u)$  é localmente Lipschitz em  $u$ , no conjunto

$$\Sigma = \{(x, u) : x \in \mathbb{R}^N; w(x) \leq u \leq v(x)\}.$$

Então, a equação  $(P)_p$  possui uma solução inteira  $u(x)$  satisfazendo

$$w(x) \leq u(x) \leq v(x), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

O próximo teorema estabelece que, se o problema  $(P)_0$  tem solução, então o crescimento de  $F(t)$  na origem ou no infinito é determinante para a existência de múltiplas soluções.

**Teorema ( $MS_1$ ):** *Seja  $f(x, u)$  uma função que satisfaça as hipóteses do Teorema (ZY), tal que*

$$|f(x, u)| \leq \rho(x)F(u) \quad \text{em } \mathbb{R}^N \times (0, \infty), \quad (6)$$

e  $\rho$  localmente Hölder contínua satisfazendo

$$0 < \int_1^\infty r^{\frac{1}{p-1}} \psi(r)^{\frac{1}{p-1}} dr < \infty \quad \text{se } 1 < p \leq 2$$

ou

$$0 < \int_1^\infty r^{\frac{(p-2)N+1}{p-1}} \psi(r) dr < \infty \quad \text{se } p \geq 2,$$

onde  $\psi(r) = \max_{|x|=r} \rho(x)$  para  $N \geq 3$  e  $p < N$ . Suponha, além disso, que  $F$  é contínua em  $(0, \infty)$  e satisfaz

$$(i) \quad \lim_{u \rightarrow 0^+} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = 0 \quad \text{ou} \quad (ii) \quad \lim_{u \rightarrow \infty} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = 0. \quad (7)$$

Então a equação  $(P)_p$  possui uma infinidade de soluções positivas em  $\mathbb{R}^N$ . Além disso, cada solução é limitada inferiormente e superiormente por uma constante positiva.

Esse resultado pode ser aplicado na busca de soluções para os problemas.

$$(E_1) \quad -\Delta_p u = \rho(x) u^\gamma [\ln(1+u)]^\eta, \quad \mathbb{R}^N$$

$$(E_2) \quad -\Delta_p u = \rho(x) (1 - \cos u) u^{p-2}, \quad \mathbb{R}^N$$

onde  $\rho(x)$  é localmente Hölder contínua, com expoente  $\lambda \in (0, 1)$  em  $\mathbb{R}^N$  satisfazendo  $H_\infty$ ,  $\gamma, \eta$  são constantes e  $p > 1$ .

Note ainda que esse teorema se aplica em casos onde  $F(u)$  é sublinear ou superlinear. Em particular,

$$(E_3) \quad -\Delta_p u = \rho(x) u^{-\alpha}, \quad \mathbb{R}^N$$

$$(E_4) \quad -\Delta_p u = K(x) u^{p^*-1}, \quad \mathbb{R}^N$$

onde  $\alpha > 0$  e  $p^* = \frac{Np}{N-p}$  é o expoente crítico de Sobolev, desde que  $K(x)$  e  $\rho(x)$  satisfaçam  $H_\infty$ . Assim, temos que  $E_1, E_2, E_3$  e  $E_4$  possuem uma infinidade de soluções positivas em  $\mathbb{R}^N$ .

**Observação I.2:** A verificação dos exemplos  $E_1$  ao  $E_4$  encontra-se no Apêndice B.

O próximo teorema mostra que o "crescimento" de  $F(t)$  não é fundamental para a existência de múltiplas soluções da equação  $(P)_p$ . Pode-se encontrar infinitas soluções de  $(P)_p$  quando a norma infinito da solução de  $(P)_0$  é relativamente pequena.

**Teorema ( $MS_2$ ):** *Seja  $f(x, u)$  uma função que satisfaça as hipóteses do Teorema (ZY), tal que*

$$|f(x, u)| \leq \rho(x)F(u) \quad \text{em } \mathbb{R}^N \times (0, \infty), \quad (8)$$

onde  $\rho$  é localmente Hölder contínua, e  $F$  é uma função contínua definida em  $(0, \infty)$ .

Se existir uma constante positiva  $\epsilon_0 = \epsilon_0(F)$ , tal que se o problema  $(P)_0$  tem uma solução limitada  $U$  satisfazendo  $U(x) < \epsilon_0$  para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ , então a equação  $(P)_p$  possui uma infinidade de soluções limitadas em  $\mathbb{R}^N$ . Além disso, essas soluções são limitadas por baixo por uma constante positiva.

O teorema que se segue, estabelece a possibilidade de uma forma integral para o número  $\epsilon_0$  do Teorema ( $MS_2$ ).

**Teorema ( $MS_3$ ):** *Seja  $f(x, u)$  como no Teorema (ZY), que verifica*

$$0 \leq f(x, u) \leq \rho(x)F(u), \quad \text{em } \mathbb{R}^N \times (0, \infty) \quad (9)$$

para alguma função  $F : (0, \infty) \rightarrow (0, \infty)$  derivável e não-decrescente tal que

$$\int_1^\infty \frac{dt}{G(t)^{\frac{1}{p}}} < \infty, \quad \text{onde } G(t) = \int_0^t F(s) ds. \quad (10)$$

Suponha também que  $\rho$  é localmente Hölder contínua, que a solução de  $(P)_0$  exista e

verifica

$$\|U\|_\infty < \int_0^\infty \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}. \quad (11)$$

Então a equação

$$-\operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2}\nabla u) + f(x, u) = 0, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N, \quad (12)$$

possui uma infinidade soluções positivas limitadas em  $\mathbb{R}^N$ . Além disso, essas soluções são limitadas inferiormente por uma constante positiva.

Este teorema pode ser aplicado em situações onde os limites (7) do Teorema ( $MS_1$ ) não se aplicam. Uma dessas situações é o problema:

$$(E_5) \quad -\Delta_p u + \rho(x)(\operatorname{sen}^2(u^{\frac{p-1}{2}}) + u^\theta) = 0, \quad \theta > p-1 \quad \text{e} \quad p > 1.$$

**Observação I.3:** A verificação do exemplo  $E_5$  encontra-se no Apêndice B.

Nosso último resultado pode ser útil quando a condição (7) do Teorema ( $MS_1$ ) e a condição (11) do Teorema ( $MS_3$ ) não são satisfeitas.

**Teorema ( $MS_4$ ):** *Seja  $f(x, u)$ , como no Teorema ( $ZY$ ), satisfazendo*

$$0 \leq f(x, u) \leq \rho(x)F(u) \quad \text{em} \quad \mathbb{R}^N \times (0, \infty) \quad (13)$$

para alguma função  $F : (0, \infty) \rightarrow (0, \infty)$  não-decrescente, derivável e  $\rho$  localmente Hölder contínua.

Suponha que a solução  $U$  de  $(P)_0$  existe e verifica

$$\|U\|_\infty < \sup_{t \in (0, \infty)} \left( \frac{t}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} \right).$$

Então a equação  $(P)_p$  possui uma infinidade de soluções positivas limitadas em  $\mathbb{R}^N$ . Além disso, existe uma constante positiva que limita inferiormente essas soluções.

Um exemplo onde este teorema se aplica é o problema

$$(E_6) \quad -\Delta_p u = \rho(x)u^{p-1}, \quad \mathbb{R}^N$$



onde  $\rho$  é uma função localmente Hölder contínua satisfazendo  $H_\infty$ , confira Apêndice B.

Este trabalho está estruturado da seguinte forma: no Capítulo 1, listamos alguns resultados clássicos de análise que constituem ferramentas necessárias às demonstrações de todos os resultados expostos no transcorrer de toda a dissertação.

No Capítulo 2 focamos nossa atenção à demonstração do Teorema  $(ZY)$ , sendo este, o ponto principal para o desfecho das demonstrações dos Teoremas  $(MS_1) - (MS_4)$ .

No Capítulo 3 provamos os Teoremas  $(MS_1) - (MS_4)$ . Esses resultados garantem a multiplicidade de soluções inteiras positivas limitadas em  $\mathbb{R}^N$  para a equação  $(P)_p$ .

Finalizamos o trabalho com os Apêndices, A e B. Colocamos no Apêndice A alguns resultados técnicos relacionados a prova dos Teoremas  $(MS_1)$ ,  $(MS_2)$ ,  $(MS_3)$  e  $(MS_4)$ , aqui já mencionados, e que serão focalizados, tal como já dito, no Capítulo 3; no Apêndice B, estão registrados os cálculos dos exemplos expostos na parte introdutória deste trabalho e postamos algumas aplicações, sendo estas, de resultados utilizados na demonstração do Teorema  $(ZY)$ .

---

---

# CAPÍTULO 1

---

## RESULTADOS CLÁSSICOS DA ANÁLISE

Nesta seção enunciamos algumas definições bem como alguns resultados clássicos de análise utilizados durante as demonstrações dos resultados apresentados no transcorrer deste trabalho.

---

### 1.1 Espaços de Schauder

---

**Definição 1.1** (Adams [1]). Seja  $\Omega$  um subconjunto aberto e conexo do  $\mathbb{R}^N$  e  $m$  um inteiro não negativo. Define-se

$$C^m(\Omega) = \{u : \Omega \rightarrow \mathbb{R} : D^\alpha u \text{ existe e é contínua para todo } |\alpha| \leq m\}.$$

Se  $m = 0$  teremos  $C^0(\Omega)$ , o qual representaremos por  $C(\Omega)$ .

E, se  $m = \infty$ ,  $C^\infty(\Omega) = \bigcap_{m=0}^{\infty} C^m(\Omega)$ .

Desde que  $\Omega$  é aberto, as funções em  $C^m(\Omega)$  podem ser ilimitadas. Contudo, se  $u \in C(\Omega)$  é limitada e uniformemente contínua em  $\Omega$ , então podemos estender  $u$  para o fecho de  $\Omega$  continuamente, de modo único. Logo, faz sentido definir:

**Definição 1.2** (Adams [1]).

$$C^m(\bar{\Omega}) = \{u \in C^m(\Omega) : D^\alpha u \text{ é limitada e uniformemente contínua para todo } |\alpha| \leq m\}.$$

Lembremo-nos que se  $\Omega$  é aberto e limitado, então o espaço  $C(\bar{\Omega})$  é definido por

$$C(\bar{\Omega}) = \{u : \Omega \rightarrow \mathbb{R} : u \text{ é contínua em } \bar{\Omega}\},$$

o qual, munido da norma  $\| \cdot \|_0$ , onde

$$\| u \|_0 = \max_{x \in \bar{\Omega}} |u(x)|,$$

é um espaço de Banach.

O espaço  $C^m(\bar{\Omega})$  munido da norma  $\| \cdot \|_m$ , onde

$$\| u \|_m = \sum_{|\alpha| \leq m} \| D^\alpha u \|_0,$$

é também um espaço de Banach.

**Definição 1.3** (Adams [1]). Dado  $0 < \lambda \leq 1$  e  $u \in C(\bar{\Omega})$ . Dizemos que  $u$  é Hölder contínua com expoente  $\lambda$  se

$$H_\lambda[u] := \sup_{\substack{x, y \in \Omega \\ x \neq y}} \frac{|u(x) - u(y)|}{|x - y|^\lambda} < \infty.$$

**Definição 1.4** (Adams [1]). Definimos  $C^{0,\lambda}(\bar{\Omega})$  como sendo o seguinte conjunto:

$$C^{0,\lambda}(\bar{\Omega}) = \{u : u \text{ é Hölder contínua com expoente } \lambda\}$$

$C^{0,\lambda}(\bar{\Omega})$  munido da norma  $\| \cdot \|_{0,\lambda}$  onde

$$\| u \|_{0,\lambda} = \| u \|_0 + H_\lambda[u]$$

é um espaço de Banach.

De maneira análoga, definimos

$$C^{m,\lambda}(\bar{\Omega}) = \{u \in C^m(\bar{\Omega}) : D^\alpha u \in C^{0,\lambda}(\bar{\Omega}), \forall |\alpha| \leq m\}$$

munido da norma  $\| \cdot \|_{m,\lambda}$  onde

$$\| u \|_{m,\lambda} = \| u \|_m + \sum_{|\alpha| \leq m} \| D^\alpha u \|_{0,\lambda}$$

é um espaço de Banach, denominado *Espaço de Schauder*.

**Definição 1.5** (Adams [1]). Dados dois espaços vetoriais normados  $X$  e  $Y$ , dizemos que  $X$  está imerso continuamente em  $Y$  quando:

- (i)  $X \subseteq Y$
- (ii) a aplicação inclusão

$$\begin{aligned} i : X &\longrightarrow Y \\ x &\longmapsto i(x) = x \end{aligned}$$

é contínua.

Como a inclusão é linear, a propriedade (ii) acima é equivalente a dizer que existe  $C > 0$  tal que

$$\| x \|_Y \leq C \| x \|_X, \forall x \in X.$$

**Notação:**  $X \hookrightarrow Y$ .

**Definição 1.6** (Adams [1]). Sejam  $X$  e  $Y$  dois espaços vetoriais normados. Um operador linear, contínuo  $T : X \longrightarrow Y$  é compacto quando, para todo subconjunto limitado  $A \subseteq X$ , tem-se  $\overline{T(A)} \subseteq Y$  é compacto.

Alternativamente,  $X$  está imerso compactamente em  $Y$  se, para toda seqüência limitada  $\{u_n\} \subset X$  limitada em  $X$ ,  $\{u_n\} \subset Y$  possui uma subseqüência convergente.

**Teorema 1.7** (Adams [1]). *Seja  $m$  um inteiro não negativo e  $0 < \nu < \lambda \leq 1$ . Então:*

- (1)  $C^{m+1}(\bar{\Omega}) \hookrightarrow C^m(\bar{\Omega})$
- (2)  $C^{m,\lambda}(\bar{\Omega}) \hookrightarrow C^m(\bar{\Omega})$
- (3)  $C^{m,\lambda}(\bar{\Omega}) \hookrightarrow C^{m,\nu}(\bar{\Omega})$

*Se além disso,  $\Omega$  é convexo, temos as imersões:*

- (4)  $C^{m+1,0}(\bar{\Omega}) \hookrightarrow C^{m,1}(\bar{\Omega})$
- (5)  $C^{m+1,0}(\bar{\Omega}) \hookrightarrow C^{m,\nu}(\bar{\Omega})$

*Se  $\Omega$  é limitado, as imersões (2) e (3) são compactas.*

*Se  $\Omega$  é convexo e limitado, as imersões (1) e (5) são compactas.*

**Demonstração:** Conferir [1], Teorema 1.31, pág. 11.

## 1.2 Espaços de Sobolev

**Definição 1.8** (Brezis [2]). *Seja  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  e  $1 \leq p < \infty$ . Definimos o espaço  $L^p(\Omega)$  da seguinte forma:*

$$L^p(\Omega) = \left\{ f : \Omega \longrightarrow \mathbb{R} : f \text{ é mensurável: } \int_{\Omega} |f(x)|^p dx < \infty \right\}$$

Designamos o espaço  $L^\infty(\Omega)$  por:

$$L^\infty(\Omega) = \{ f : \Omega \longrightarrow \mathbb{R} \text{ — } f \text{ é mensurável e } \exists C > 0 \text{ tal que } |f(x)| \leq C \text{ q.t.p. } x \in \Omega \}$$

O espaço  $L^p(\Omega)$  munido da norma  $\| \cdot \|_p$ , onde

$$\| u \|_p = \left( \int_{\Omega} |u(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}},$$

é um espaço de Banach.

$E, L^\infty(\Omega)$ , munido da norma  $\| \cdot \|_\infty$ , onde

$$\| u \|_\infty = \inf\{C > 0 : |u(x)| \leq C \text{ q.t.p. } x \in \Omega\},$$

é também um espaço de Banach.

**Definição 1.9** (Medeiros [18]). Seja  $\Omega$  um subconjunto aberto do  $\mathbb{R}^N$ ,  $m \geq 0$  um número inteiro,  $1 \leq p \leq \infty$  e  $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  um multi-índice. Definimos o espaço vetorial  $W^{m,p}(\Omega)$  como sendo

$$W^{m,p}(\Omega) = \{u \in L^1_{loc}(\Omega) : \text{para todo multi-índice } |\alpha| \leq m, D^\alpha u \text{ existe e } D^\alpha u \in L^p(\Omega)\},$$

onde  $D^\alpha u$  é a  $\alpha$ -ésima derivada de  $u$  no sentido das distribuições.

Para cada  $u \in W^{m,p}(\Omega)$ , define-se a norma de  $u$  por:

$$\| u \|_{m,p} = \left( \sum_{|\alpha| \leq m} \int_\Omega |D^\alpha u(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}}, \text{ se } 1 \leq p < \infty$$

$$\| u \|_{m,\infty} = \sum_{|\alpha| \leq m} \| D^\alpha u \|_\infty.$$

Os espaços normados  $W^{m,p}(\Omega)$ , são espaços de Banach, denominados *Espaços de Sobolev*.

O conjunto  $W_0^{m,p}(\Omega)$  representa o fecho no espaço  $W^{m,p}(\Omega)$  das funções infinitamente diferenciáveis com suporte compacto em  $\Omega$ .

Assim,  $u \in W_0^{m,p}(\Omega)$  se, e somente se, existe  $\{u_m\} \subset C_0^\infty(\Omega)$  tal que

$$u_m \rightarrow u \text{ em } W^{m,p}(\Omega).$$

**Teorema 1.10** (Medeiros [18], Teorema de Rellich-Kondrachov). *Sejam  $\Omega$  um aberto limitado do  $\mathbb{R}^N$  de classe  $C^1(\Omega)$  e  $1 \leq p < \infty$ . Então as seguintes imersões são compactas:*

- a)  $W^{1,p}(\Omega) \hookrightarrow L^q(\Omega), \quad 1 \leq q < \frac{Np}{N-p} \quad \text{se } 1 \leq q < \frac{Np}{N-p}$
- b)  $W^{1,p}(\Omega) \hookrightarrow L^q(\Omega), \quad 1 \leq q < \infty \quad \text{se } p = N$
- c)  $W^{1,p}(\Omega) \hookrightarrow C^{0,\lambda}(\Omega), \quad 0 \leq \lambda \leq 1 - \frac{N}{p} \quad \text{se } p > N.$

**Demonstração:** Conforme [18], Teorema 2.5.4, pág. 79.

## 1.3 Outros resultados

**Proposição 1.11** (Wheeden e Zygmund [27]). *Seja  $\mu$  uma medida finita em  $A$ ,  $f$  mensurável e limitada em  $A$  e  $\phi$  uma função convexa contendo a imagem de  $f$ . Então*

$$\phi \left( \frac{\int_A f \, d\mu}{\int_A d\mu} \right) \leq \frac{\int_A \phi(f) \, d\mu}{\int_A d\mu}.$$

**Teorema 1.12** (Wheeden e Zygmund [27], Teorema da Convergência Dominada de Lebesgue). *Seja  $E \subset \mathbb{R}^N$  um subconjunto mensurável. Seja também  $\{f_k\}$  uma seqüência de funções mensuráveis sobre  $E$  tais que  $f_k \rightarrow f$  q.t.p. em  $E$ . Se existe  $\phi$  integrável em  $E$ , tal que  $|f_k| \leq \phi$  q.t.p. em  $E$  para todo  $k$ , então*

$$\int_E f_k \rightarrow \int_E f.$$

**Teorema 1.13** (Lima [16], Teorema da Função Implícita). *Sejam os abertos  $U \subset \mathbb{R}^N$  e  $V \subset \mathbb{R}^M$ . Suponha que  $a \in U$  e  $b \in V$ , e além disso, que*

$$\begin{aligned} f : U \times V &\longrightarrow \mathbb{R}^M \\ (x, y) &\longmapsto (f_1(x, y), \dots, f_M(x, y)) \end{aligned}$$

*é de classe  $C^k$  para todo  $k \geq 1$ ,  $f(a, b) = 0$  e  $\det \left( \frac{\partial f_j}{\partial y_i}(a, b) \right) \neq 0$ . Então existem abertos  $A \subset U$  e  $B \subset V$ , tais que*

- (i) *para cada  $x \in A$ , existe um único  $g(x) \in B$  satisfazendo  $g(a) = b$  e  $f(x, g(x)) = 0$ .*
- (ii)  *$g : A \longrightarrow B$ , é de classe  $C^k(A)$*

$$(iii) \quad \begin{bmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial x_1} & \frac{\partial g_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial x_N} \\ \frac{\partial g_2}{\partial x_1} & \frac{\partial g_2}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial g_2}{\partial x_N} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial g_M}{\partial x_1} & \frac{\partial g_M}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial g_M}{\partial x_N} \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial y_1} & \frac{\partial f_1}{\partial y_2} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial y_M} \\ \frac{\partial f_2}{\partial y_1} & \frac{\partial f_2}{\partial y_2} & \dots & \frac{\partial f_2}{\partial y_M} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_M}{\partial y_1} & \frac{\partial f_M}{\partial y_2} & \dots & \frac{\partial f_M}{\partial y_M} \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_N} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial f_2}{\partial x_N} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_M}{\partial x_1} & \frac{\partial f_M}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial f_M}{\partial x_N} \end{bmatrix}$$

**Teorema 1.14** (Lima [15], Fórmula do Valor Médio para Integrais). *Seja  $f : [a, b] \longrightarrow \mathbb{R}$  contínua. Existe  $c \in [a, b]$  tal que*

$$\int_a^b f(x) dx = f(c)(b - a).$$

**Definição 1.15** (Deuel e Hess [6]). Uma função  $u$  é uma solução fraca do problema

$$(P) : \begin{cases} \operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u) + f(x, u) = 0, & \Omega \\ u = g, & \partial\Omega \end{cases}$$

se:

- (i)  $u \in W^{1,p}(\Omega)$ ,
- (ii)  $u = g$  em  $W^{1-\frac{1}{p},p}(\partial\Omega)$ ,
- (iii)  $f(x, u) \in L^{p'}(\Omega)$ ,
- (iv)  $\int_{\Omega} |\nabla u|^{p-2} \nabla u \nabla \varphi dx - \int_{\Omega} f(x, u) \varphi dx = 0, \quad \forall \varphi \in W_0^{1,p}(\Omega)$ .

**Definição 1.16** (Deuel e Hess [6]). Dizemos que uma função  $\psi$  é uma supersolução fraca do problema (P), se:

- (i)  $\psi \in W^{1,p}(\Omega)$ ,
- (ii)  $\psi = g$  em  $W^{1-\frac{1}{p},p}(\partial\Omega)$ ,
- (iii)  $f(x, \psi) \in L^{p'}(\Omega)$ ,
- (iv)  $\int_{\Omega} |\nabla \psi|^{p-2} \nabla \psi \nabla \varphi dx - \int_{\Omega} f(x, \psi) \varphi dx \geq 0, \quad \forall \varphi \in W_0^{1,p}(\Omega)$ ,

com  $\varphi \geq 0$  em  $\Omega$ .

**Definição 1.17** (Deuel e Hess [6]). Dizemos que uma função  $\phi$  é uma subsolução fraca do problema (P), se:

- (i)  $\phi \in W^{1,p}(\Omega)$ ,
- (ii)  $\phi = g$  em  $W^{1-\frac{1}{p},p}(\partial\Omega)$ ,
- (iii)  $f(x, \phi) \in L^{p'}(\Omega)$ ,
- (iv)  $\int_{\Omega} |\nabla \phi|^{p-2} \nabla \phi \nabla \varphi dx - \int_{\Omega} f(x, \phi) \varphi dx \leq 0, \quad \forall \varphi \in W_0^{1,p}(\Omega)$ ,

com  $\varphi \geq 0$  em  $\Omega$ .



**Teorema (DH)** (Deuel e Hess [6]) *Sejam  $\phi$  e  $\psi$ , respectivamente sub e supersolução do problema (P) com  $\phi(x) \leq \psi(x)$ ,  $\forall x \in \Omega$ . Se existe uma constante  $C_1$  e uma função  $k_1 \in L^{p'}(\Omega)$  onde  $\frac{1}{p} + \frac{1}{p'} = 1$  tal que*

$$|f(x, t)| \leq k_1(x) + C_1 |\xi|^{p-1} \quad \text{q.t.p. } x \in \Omega, \forall \xi \in \mathbb{R}^N, \forall t \in [\phi(x), \psi(x)],$$

*então o problema  $(\tilde{P})$  admite uma solução fraca  $u$  com*

$$\phi(x) \leq u(x) \leq \psi(x), \quad \forall x \in \Omega.$$

**Obs 1.:** As definições de Deuel e Hess [6] aqui apresentadas, valem para um domínio  $\Omega$  do  $\mathbb{R}^N (N \geq 1)$  limitado, com fronteira suave  $\partial\Omega$ , e um operador diferencial de segunda ordem quasilinear elíptico na forma divergente.

Para o próximo teorema considere o seguinte problema:

$$(P') : \begin{cases} \operatorname{div} A(x, u, \nabla u) + B(x, u, \nabla u) = 0 & \text{em } \Omega \\ u = \phi & \text{em } \partial\Omega, \end{cases}$$

onde  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  é um conjunto aberto, conexo, limitado e regular.

**Teorema (GL)** (Lieberman [14]) *Sejam  $\alpha, \lambda, \Lambda, M_0$  constantes positivas, com  $\alpha \leq 1$ ,  $m \geq 0$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  um conjunto aberto, conexo, limitado e regular.*

*Suponha que as funções  $A$  e  $B$  do problema  $(P')$ , definidas em  $\bar{\Omega} \times [-M_0, M_0] \times \mathbb{R}^N$ , satisfazem as seguintes condições:*

- (i)  $\sum_{ij=1}^N a^{ij}(x, z, \eta) \xi_i \xi_j \geq \lambda(k + |\eta|)^m |\xi|^2$ ,
- (ii)  $\sum_{ij=1}^N |a^{ij}(x, z, \eta)| \leq \Lambda(k + |\eta|)^m$ ,
- (iii)  $|A(x, z, \eta) - A(y, w, \eta)| \leq \Lambda(1 + |\eta|)^{m+1} [|x - y|^\alpha + |z - w|^\alpha]$ ,
- (iv)  $|B(x, z, \eta)| \leq \Lambda(1 + |\eta|)^{m+2}$ ,

para todo  $(x, z, \eta) \in \bar{\Omega} \times [-M_0, M_0] \times \mathbb{R}^N$ ,  $(y, w) \in \Omega \times [-M_0, M_0]$  e  $\xi \in \mathbb{R}^N$ .

Seja  $\phi \in C^{1,\alpha}(\partial\Omega)$  com  $\|\phi\|_{1+\alpha} \leq \Phi$  e  $u$  uma solução fraca do problema  $(P')$ , com  $\|u\| \leq M_0$  em  $\Omega$ , onde  $\Phi$  é uma constante.

Então existe uma constante  $\beta = \beta(\alpha, \Lambda/\lambda, m, N) > 0$  tal que

$$(a) \quad u \in C^{1,\beta}(\bar{\Omega})$$

$$(b) \quad \|u\|_{1,\beta} \leq C(\alpha, \Lambda/\lambda, m, M_0, N, \Phi, \Omega).$$

---

---

## CAPÍTULO 2

---

# DEMONSTRAÇÃO DO TEOREMA

### (ZY)

O Teorema (ZY) tem grande destaque neste trabalho visto que ele nos auxiliará a compreender todos os outros resultados apresentados a posteriori.

No que segue,  $w(x)$  é uma subsolução e  $v(x)$  uma supersolução da equação  $(P)_p$ .

Nosso foco é trabalhar com o problema em domínios limitados  $B_R$  para estudar a existência e regularidade da solução e, através de um argumento diagonal clássico, fazer o limite quando  $R \rightarrow \infty$  e encontrar solução para a equação  $(P)_p$ .

**Demonstração:** Seja  $B_R(0) = B_R$  uma bola centrada na origem de  $\mathbb{R}^N$  com raio  $R \geq 1$  e considere o seguinte problema de valor de fronteira

$$(P)_R : \begin{cases} \operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u) + f(x, u) = 0, & B_R \\ u = g, & \partial B_R \end{cases}$$

onde  $g$  é uma função em  $C_{loc}^{1,\lambda}(\mathbb{R}^N)$ ,  $\lambda \in (0, 1)$  que satisfaz  $w(x) \leq g(x) \leq v(x)$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}^N$ .

É imediato observar das hipóteses (3) e (4) do Teorema em pauta, que as funções  $w$  e  $v$  ainda são, respectivamente, sub e supersolução do problema  $(P)_R$  para todo  $R$ .

Pelo Teorema (DH), (veja Capítulo 1 e também Apêndice B) o problema  $(P)_R$  tem uma solução fraca  $u_R \in W^{1,p}(B_R)$  para cada  $R \geq 1$ , com  $w(x) \leq u_R(x) \leq v(x)$  para todo  $x \in B_R$ .

### Análise da regularidade de $u_R$ em $B_1$ :

Temos que

$$\operatorname{div}(|\nabla u_R(x)|^{p-2} \nabla u_R(x)) + f(x, u_R(x)) = 0, \quad \forall x \in B_1.$$

Pelo Teorema (GL) (veja Capítulo 1 e também Apêndice B) temos que  $u_R \in C^{1,\beta}(\overline{B_1})$  e existe uma constante  $C'_1$ , independente de  $R$  tal que

$$\|u_R\|_{C^{1,\beta}(\overline{B_1})} \leq C'_1, \quad \forall R \geq 2 \quad \text{e} \quad 0 < \beta < 1. \quad (2.1)$$

Além disso, pelo Teorema 1.7 sabemos que a imersão

$$C^{1,\beta}(\overline{B_1}) \hookrightarrow C^{1,\alpha}(\overline{B_1})$$

é compacta, para  $\alpha < \beta$ .

Logo, existe uma subsequência  $\{u_{R_1}\}$  de  $\{u_R\}$  contida em  $C^{1,\beta}(\overline{B_1})$ , tal que

$$u_{R_1} \xrightarrow{R_1 \rightarrow \infty} u^{(1)} \quad \text{em} \quad C^{1,\alpha}(\overline{B_1}). \quad (2.2)$$

Portanto, como  $\{u_R\}$  é solução fraca do problema  $(P)_R$ , e sendo  $\{u_{R_1}\}$  subsequência de  $u_R$ , segue pela definição 1.15 que

$$\int_{B_1} |\nabla u_{R_1}|^{p-2} \nabla u_{R_1} \nabla \varphi \, dx - \int_{B_1} f(x, u_{R_1}) \varphi \, dx = 0, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(B_1).$$

**Afirmção 2.1:**

$$(i)_1 \quad \int_{B_1} |\nabla u_{R_1}|^{p-2} \nabla u_{R_1} \nabla \varphi \, dx \xrightarrow{R_1 \rightarrow \infty} \int_{B_1} |\nabla u^{(1)}|^{p-2} \nabla u^{(1)} \nabla \varphi \, dx, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(B_1)$$

e

$$(ii)_1 \quad \int_{B_1} f(x, u_{R_1}) \varphi \, dx \xrightarrow{R_1 \rightarrow \infty} \int_{B_1} f(x, u^{(1)}) \varphi \, dx, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(B_1).$$

Portanto,

$$\int_{B_1} |\nabla u^{(1)}|^{p-2} \nabla u^{(1)} \nabla \varphi \, dx - \int_{B_1} f(x, u^{(1)}) \varphi \, dx = 0, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(B_1).$$

Com efeito. De (2.2) segue que

$$\|\nabla u_{R_1} - \nabla u^{(1)}\|_0 \xrightarrow{R_1 \rightarrow \infty} 0.$$

Logo, para cada  $x \in B_1$ , obtemos

$$(|\nabla u_{R_1}|^{p-2} \nabla u_{R_1} \nabla \varphi)(x) \xrightarrow{R_1 \rightarrow \infty} (|\nabla u^{(1)}|^{p-2} \nabla u^{(1)} \nabla \varphi)(x), \quad \text{q.t.p. } x \in B_1.$$

Além disso, por (2.1), segue que

$$\begin{aligned} ||\nabla u_{R_1}|^{p-2} \nabla u_{R_1} \nabla \varphi| &\leq |\nabla u_{R_1}|^{p-2} |\nabla u_{R_1}| |\nabla \varphi| \\ &\leq (\max_{\overline{B_1}} |\nabla u_{R_1}|^{p-1}) |\nabla \varphi| \\ &\leq C_1'^{(p-1)} |\nabla \varphi|. \end{aligned}$$

Assim, definindo  $\phi := C_1'^{(p-1)} |\nabla \varphi|$ , é imediato observar que  $\phi(x) \geq 0$ ,  $\forall x \in B_1$ , e  $\phi$  é integrável, visto que

$$\int_{B_1} C_1'^{(p-1)} |\nabla \varphi| \, dx = C_1'^{(p-1)} \int_{B_1} |\nabla \varphi| \, dx < \infty.$$

Além disso,

$$||\nabla u_{R_1}|^{p-2} \nabla u_{R_1} \nabla \varphi| \leq \phi, \quad \text{q.t.p. } x \in B_1.$$

Daí, segue pelo Teorema da Convergência Dominada de Lebesgue que

$$\int_{B_1} |\nabla u_{R_1}|^{p-2} \nabla u_{R_1} \nabla \varphi \, dx \xrightarrow{R_1 \rightarrow \infty} \int_{B_1} |\nabla u^{(1)}|^{p-2} \nabla u^{(1)} \nabla \varphi \, dx, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(B_1),$$

o que verifica o item  $(i)_1$ .

Para prova do item  $(ii)_1$ , recordemos que  $f$  é localmente Lipschitz em  $u_{R_1}$ , logo, contínua em  $u_{R_1}$ . Assim, para cada  $x \in B_1$  e de (2.2),

$$f(x, u_{R_1}(x)) \varphi(x) \xrightarrow{R_1 \rightarrow \infty} f(x, u^{(1)}(x)) \varphi(x), \quad \text{q.t.p. } x \in B_1.$$

Como  $C_1^1 \leq w(x) \leq u_{R_1}(x) \leq v(x) \leq C_1^2$ ,  $\forall x \in B_1$ , e

$$|f(x, u_{R_1}(x)) \varphi(x)| \leq \max_{(x,t) \in \overline{B_1} \times [C_1^1, C_1^2]} |f(x,t)| |\varphi(x)| := A |\varphi(x)|, \quad \forall x \in B_1,$$

definindo  $\Phi(x) := A |\varphi(x)|$ , segue que  $\Phi(x) \geq 0$ ,  $\forall x \in B_1$ , é integrável e,

$$|f(x, u_{R_1}(x)) \varphi(x)| \leq \Phi(x), \quad \text{q.t.p. } x \in B_1.$$

Daí, pelo Teorema da Convergência Dominada de Lebesgue, segue que

$$\int_{B_1} f(x, u_{R_1}) \varphi \, dx \xrightarrow{R_1 \rightarrow \infty} \int_{B_1} f(x, u^{(1)}) \varphi \, dx, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(B_1),$$

o que prova o item  $(ii)_1$ .

Logo, de  $(i)_1$  e  $(ii)_1$ , concluímos que

$$\int_{B_1} |\nabla u^{(1)}|^{p-2} \nabla u^{(1)} \nabla \varphi \, dx - \int_{B_1} f(x, u^{(1)}) \varphi \, dx = 0, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(B_1),$$

o que prova a afirmação 2.1.

Agora, repetindo o procedimento anterior para a sequência  $u_{R_1}$  na bola  $B_2$ , concluiremos que existe uma constante  $C'_2 > 0$  tal que

$$\|u_{R_1}\|_{C^{1,\beta}(\overline{B_2})} \leq C'_2, \quad \forall R_1 \geq 3.$$

Desde que a imersão

$$C^{1,\beta}(\overline{B_2}) \hookrightarrow C^{1,\alpha}(\overline{B_2})$$

é compacta para  $\alpha < \beta$ , então existe uma subsequência  $\{u_{R_2}\}$  de  $\{u_{R_1}\}$  tal que

$$u_{R_2} \xrightarrow{R_2 \rightarrow \infty} u^{(2)} \quad \text{em} \quad C^{1,\alpha}(\overline{B_2}).$$

Desta maneira,

$$u^{(2)}|_{B_1} = u^{(1)},$$

e

$$(i)_1 \quad \int_{B_2} |\nabla u_{R_2}|^{p-2} \nabla u_{R_2} \nabla \varphi \, dx \xrightarrow{R_2 \rightarrow \infty} \int_{B_2} |\nabla u^{(2)}|^{p-2} \nabla u^{(2)} \nabla \varphi \, dx, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(B_2),$$

$$(ii)_1 \quad \int_{B_2} f(x, u_{R_2}) \varphi \, dx \xrightarrow{R_2 \rightarrow \infty} \int_{B_2} f(x, u^{(2)}) \varphi \, dx, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(B_2).$$

Ou seja,

$$\int_{B_2} |\nabla u^{(2)}|^{p-2} \nabla u^{(2)} \nabla \varphi \, dx - \int_{B_2} f(x, u^{(2)}) \varphi \, dx = 0, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(B_2).$$

Assim, dado  $k \in \mathbb{N}$ , repetindo por indução o mesmo argumento para a bola  $B_k$ , obteremos uma constante  $C'_k > 0$  tal que

$$\|u_{R_{k-1}}\|_{C^{1,\beta}(\overline{B_k})} \leq C'_k, \quad \forall R_{k-1} \geq k+1.$$

Sabendo que a imersão

$$C^{1,\beta}(\overline{B_k}) \hookrightarrow C^{1,\alpha}(\overline{B_k})$$

é compacta para  $\alpha < \beta$ , então existe uma subsequência  $\{u_{R_k}\}$  de  $\{u_{R_{k-1}}\}$  tal que

$$u_{R_k} \xrightarrow{R_k \rightarrow \infty} u^{(k)} \quad \text{em} \quad C^1(\overline{B_k}),$$

donde segue que

$$u^{(k)}|_{B_R} = u^{(R)}, \quad \forall R \leq k-1.$$

Observe então que

$$\begin{aligned}
 u_{R_1} \xrightarrow{R_1 \rightarrow \infty} u^{(1)} & \text{ em } \bar{B}_1 \Rightarrow u_{1_1}, u_{2_1}, u_{3_1}, \dots \xrightarrow{C^1(\bar{B}_1)} u^{(1)} \\
 u_{R_2} \xrightarrow{R_2 \rightarrow \infty} u^{(2)} & \text{ em } \bar{B}_2 \Rightarrow u_{1_2}, u_{2_2}, u_{3_2}, \dots \xrightarrow{C^1(\bar{B}_2)} u^{(2)} \\
 & \vdots \\
 u_{R_k} \xrightarrow{R_k \rightarrow \infty} u^{(k)} & \text{ em } \bar{B}_k \Rightarrow u_{1_k}, u_{2_k}, u_{3_k}, \dots \xrightarrow{C^1(\bar{B}_k)} u^{(k)} \\
 & \vdots
 \end{aligned}$$

Defina  $v_k := u_{k_k}$ . Logo, por um processo diagonal temos as seguintes implicações

$$\begin{aligned}
 \forall k \geq 1 & \Rightarrow \{v_k\} \text{ é uma subsequência de } \{u_{R_1}\} \Rightarrow v_k(x) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} u^{(1)}(x) \quad \forall x \in \bar{B}_1. \\
 \forall k \geq 2 & \Rightarrow \{v_k\} \text{ é uma subsequência de } \{u_{R_2}\} \Rightarrow v_k(x) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} u^{(2)}(x) \quad \forall x \in \bar{B}_2. \\
 & \vdots \\
 \forall k \geq n & \Rightarrow \{v_k\} \text{ é uma subsequência de } \{u_{R_n}\} \Rightarrow v_k(x) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} u^{(n)}(x) \quad \forall x \in \bar{B}_n. \\
 & \vdots
 \end{aligned}$$

Seja  $u : \mathbb{R}^N \rightarrow [0, \infty)$  definida por  $u(x) = \lim_{k \rightarrow \infty} v_k(x)$ .

Assim,  $w(x) \leq u(x) \leq v(x)$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}^N$  e  $u \in C_{loc}^{1,\lambda}(\mathbb{R}^N)$ , donde segue que  $u \in C^1(\mathbb{R}^N)$ .

Além do que,

$$\int_{\mathbb{R}^N} |\nabla u|^{p-2} \nabla u \nabla \varphi - \int_{\mathbb{R}^N} f(x, u) \varphi = 0, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^N).$$

De fato, dado  $\varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^N)$ , existe  $\tilde{B}_\varphi \subset \mathbb{R}^N$  tal que  $\varphi(x) = 0$ , para todo  $x \in \tilde{B}_\varphi^c$ .

Considere  $s > 0$ , um inteiro tal que  $\tilde{B}_\varphi \subset B_s$ . Desta forma,

$$\int_{B_s} |\nabla v_k|^{p-2} \nabla v_k \nabla \varphi - \int_{B_s} f(x, v_k) \varphi = 0, \quad \forall k > s \text{ e } \forall \varphi \in C_0^\infty(B_s).$$

De forma análoga aos casos anteriores, temos as seguintes convergências

$$\int_{B_s} |\nabla v_k|^{p-2} \nabla v_k \nabla \varphi \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \int_{B_s} |\nabla u|^{p-2} \nabla u \nabla \varphi$$



e

$$\int_{B_s} f(x, v_k) \varphi \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \int_{B_s} f(x, u) \varphi.$$

Portanto,

$$\int_{B_s} |\nabla u|^{p-2} \nabla u \nabla \varphi - \int_{B_s} f(x, u) \varphi = 0, \quad \forall s.$$

Consequentemente,

$$\int_{\mathbb{R}^N} |\nabla u|^{p-2} \nabla u \nabla \varphi - \int_{\mathbb{R}^N} f(x, u) \varphi = 0, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^N),$$

o que conclui a demonstração do Teorema (ZY).

---

---

## CAPÍTULO 3

---

# MULTIPLICIDADE DE SOLUÇÕES PARA A EQUAÇÃO

$$(P)_P$$

Neste capítulo provaremos os Teoremas  $(MS_1)$ ,  $(MS_2)$ ,  $(MS_3)$  e  $(MS_4)$ , os quais mostram que a equação  $(P)_p$  possui uma infinidade de soluções positivas e limitadas. Para tanto, em todos os resultados, recorreremos ao Teorema  $(ZY)$  demonstrado no capítulo anterior.

Os resultados abaixo serão de fundamental importância para a demonstração dos referidos teoremas.

**Proposição 3.1.** *Suponha que  $\rho : \mathbb{R}^N \rightarrow [0, \infty)$  é uma função localmente Hölder contínua e*

$$H_\infty = \int_0^\infty \left( \frac{1}{s^{N-1}} \int_0^s t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} ds < \infty, \quad (3.1)$$

onde  $\psi(r) = \max_{|x|=r} \rho(x)$ .

Então a equação

$$-\operatorname{div}(|\nabla U|^{p-2} \nabla U) = \rho(x) \quad (3.2)$$

tem uma solução  $U \in C_{loc}^{1,\alpha}(\mathbb{R}^N)$ , para algum  $0 < \alpha < 1$ , satisfazendo  $\lim_{|x| \rightarrow \infty} U(x) = 0$ .

**Lema 3.2.** Se  $N \geq 3$  e  $p < N$  então a condição (3.1) da Proposição 3.1 pode ser substituída pelas condições

$$(A) \quad 0 < \int_1^\infty r^{\frac{1}{p-1}} \psi(r)^{\frac{1}{p-1}} dr < \infty \quad \text{se } 1 < p \leq 2$$

$$(B) \quad 0 < \int_1^\infty r^{\frac{(p-2)N+1}{p-1}} \psi(r) dr < \infty \quad \text{se } p \geq 2.$$

**Observação:** A prova da Proposição 3.1 e do Lema 3.2 encontra-se no Apêndice A.

---

### 3.1 Demonstração do Teorema $(MS_1)$ : (Introdução)

---

A demonstração do Teorema  $(MS_1)$  consiste em considerar as soluções  $U$  de (3.2) e a partir destas, encontrar soluções para  $(P)_p$ .

**Demonstração:** Considere  $C = 2\|U\|_\infty$  e em seguida, defina  $V_+ := C+U$  e  $V_- := C-U$ . Daí, segue que  $V_-(x) \leq V_+(x)$  para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ . Adicionalmente,

$$0 < C_2 \leq V_-(x) \leq V_+(x) \leq C_1, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N, \quad (3.3)$$

onde  $C_1 = 3\|U\|_\infty$  e  $C_2 = \|U\|_\infty$ . Consideremos inicialmente que  $F$  satisfaz a hipótese de  $(MS_1)$  (7) – (i), ou seja,

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{F(t)}{t^{p-1}} = 0,$$

de tal modo que, dado  $\epsilon = C_1^{1-p} > 0$ , existe  $a > 0$  tal que se  $t < aC_1$ , então  $\frac{F(t)}{t^{p-1}} \leq C_1^{1-p}$ .

Mostraremos agora que  $aV_+$  é supersolução e  $aV_-$  subsolução para a equação  $(P)_p$ . De fato, como  $aV_+ < aC_1$ , temos

$$\frac{F(aV_+)(V_+)^{p-1}}{(aV_+)^{p-1}} \leq C_1^{1-p}(V_+)^{p-1} = \left(\frac{V_+}{C_1}\right)^{p-1}.$$

Daí, de (3.3), segue que  $\left(\frac{V_+}{C_1}\right)^{p-1} \leq 1$ . Como consequência deste fato,

$$\frac{F(aV_+)(V_+)^{p-1}}{(aV_+)^{p-1}} \leq 1. \quad (3.4)$$

Por hipótese, temos que  $\rho$  é localmente Hölder contínua e  $H_\infty$  é finita. Daí, segue pela Proposição 3.1, que a equação (3.2) tem uma solução limitada  $U$ , não-negativa em  $\mathbb{R}^N$ .

Desde que,

$$\begin{aligned} \operatorname{div}(|\nabla(aV_+)|^{p-2}\nabla(aV_+)) + f(x, aV_+) &= a^{p-1}\operatorname{div}(|\nabla(C+U)|^{p-2}\nabla(C+U)) + f(x, aV_+) \\ &\stackrel{(3.2)}{=} -a^{p-1}\rho(x) + f(x, aV_+) \\ &\stackrel{(6)}{\leq} -a^{p-1}\rho(x) + \rho(x)F(aV_+) \\ &= -a^{p-1}\rho(x) \left[1 - \frac{F(aV_+)(V_+)^{p-1}}{(aV_+)^{p-1}}\right] \stackrel{(3.4)}{\leq} 0, \end{aligned}$$

e sendo  $U$  de classe  $C_{loc}^{1,\alpha}(\mathbb{R}^N)$ , onde  $\alpha \in (0, 1)$ , segue que  $aV_+$  é supersolução da equação  $(P)_p$ . Observe agora que, de (3.3),

$$\left(\frac{V_-}{C_1}\right)^{p-1} \leq 1, \quad (3.5)$$

e daí segue que

$$\begin{aligned}
 \operatorname{div}(|\nabla(aV_-)|^{p-2}\nabla(aV_-)) + f(x, aV_-) &= a^{p-1}\operatorname{div}(|\nabla(C-U)|^{p-2}\nabla(C-U)) + f(x, aV_+) \\
 &\stackrel{(3.2)}{=} a^{p-1}\rho(x) + f(x, aV_-) \\
 &\stackrel{(6)}{\geq} a^{p-1}\rho(x) - \rho(x)F(aV_-) \\
 &= a^{p-1}\rho(x) \left[ 1 - \frac{F(aV_-)(V_-)^{p-1}}{(aV_-)^{p-1}} \right] \\
 &\geq a^{p-1}\rho(x) \left[ 1 - \left( \frac{V_-}{C_1} \right)^{p-1} \right] \stackrel{(3.5)}{\geq} 0.
 \end{aligned}$$

Pelos mesmos argumentos utilizados para concluir que  $aV_+$  é supersolução, segue que  $aV_-$  é subsolução de  $(P)_p$ . Assim, pelo Teorema (ZY), existe uma solução  $u$  da equação  $(P)_p$  que satisfaz

$$0 < aC_2 \leq aV_-(x) \leq u(x) \leq aV_+(x) \leq aC_1, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N. \quad (3.6)$$

Desde que podemos escolher  $a > 0$  arbitrariamente pequeno, tome  $n_1 \in \mathbb{N}$ ,  $n_1 \geq 1$ , de modo que

$$\frac{aC_1}{n_1} < aC_2.$$

Desta maneira, multiplicando (3.6) por  $\frac{1}{n_1}$  temos que

$$0 < \frac{aC_2}{n_1} \leq \frac{aV_-}{n_1}(x) \leq \frac{aV_+}{n_1}(x) \leq \frac{aC_1}{n_1} < aC_2, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N. \quad (3.7)$$

Note que  $\frac{aV_+}{n_1} \leq aV_+ < aC_1$ . Assim,

$$\frac{F((a/n_1)V_+)}{((a/n_1)V_+)^{p-1}}(V_+)^{p-1} \leq C_1^{1-p}(V_+)^{p-1} = \left( \frac{V_+}{C_1} \right)^{p-1}.$$

Mas, de (3.3) temos que  $\left(\frac{V_+}{C_1}\right)^{p-1} \leq 1$ . Logo,

$$\frac{F((a/n_1)V_+)}{((a/n_1)V_+)^{p-1}}(V_+)^{p-1} \leq 1. \quad (3.8)$$

Como

$$\begin{aligned} \operatorname{div}(|\nabla((a/n_1)V_+)|^{p-2}\nabla((a/n_1)V_+)) &= (a/n_1)^{p-1}\operatorname{div}(|\nabla V_+|^{p-2}\nabla V_+) \\ &= (a/n_1)^{p-1}\operatorname{div}(|\nabla U|^{p-2}\nabla U) \\ &\stackrel{(3.2)}{=} -(a/n_1)^{p-1}\rho(x), \end{aligned}$$

tem-se

$$\operatorname{div}(|\nabla((a/n_1)V_+)|^{p-2}\nabla((a/n_1)V_+)) + f(x, (a/n_1)V_+) = -(a/n_1)^{p-1}\rho(x) + f(x, (a/n_1)V_+). \quad (3.9)$$

Segue de (3.9), (6) e de (3.8) que

$$\operatorname{div}(|\nabla((a/n_1)V_+)|^{p-2}\nabla((a/n_1)V_+)) + f(x, (a/n_1)V_+) \leq 0.$$

E, sabendo que  $(a/n_1)V_+ = (a/n_1)(C + U)$  pertence ao espaço  $C_{loc}^{1,\alpha}(\mathbb{R}^N)$ , obtemos que  $(a/n_1)V_+$  é supersolução de  $(P)_p$ .

Para  $(a/n_1)V_-$ , o raciocínio é análogo, visto que  $(a/n_1)V_- \leq aV_- \leq aC_1$ , o que implica

$$\frac{F((a/n_1)V_-)}{((a/n_1)V_-)^{p-1}}(V_-)^{p-1} \leq C_1^{1-p}(V_-)^{p-1} = \left(\frac{V_-}{C_1}\right)^{p-1} \leq 1, \quad (3.10)$$

donde segue de (3.2), (6) e de (3.10) que

$$\operatorname{div}(|\nabla((a/n_1)V_-)|^{p-2}\nabla((a/n_1)V_-)) + f(x, (a/n_1)V_-) \geq 0.$$

E, como  $(a/n_1)V_-$  é uma função de  $C_{loc}^{1,\alpha}(\mathbb{R}^N)$ , obtemos que  $(a/n_1)V_-$  é subsolução de  $(P)_p$ . Tomando

$$\delta_1 = \frac{aC_2}{n_1}, \quad V_-^{(1)} = \frac{aV_-}{n_1} \quad \text{e} \quad V_+^{(1)} = \frac{aV_+}{n_1},$$

temos de (3.7) que

$$0 < \delta_1 \leq V_-^{(1)}(x) \leq V_+^{(1)}(x) \leq \frac{aC_1}{n_1} < aC_2, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N. \quad (3.11)$$

Assim, pelo Teorema (ZY) existe uma solução da equação  $(P)_p$ , a qual denotaremos por  $u^{(1)}$ , tal que

$$0 < \delta_1 \leq V_-^{(1)}(x) \leq u^{(1)}(x) \leq V_+^{(1)}(x) \leq \frac{aC_1}{n_1} < aC_2, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N. \quad (3.12)$$

Daí, de (3.6) e (3.12) temos  $u^{(1)}(x) < u(x)$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}^N$ .

Considere agora  $n_2 \in \mathbb{N}$ ,  $n_2 > n_1$  tal que  $\frac{aC_1}{n_2 n_1} < \delta_1$ . Multiplicando (3.11) por  $\frac{1}{n_2}$  temos

$$0 < \frac{\delta_1}{n_2} \leq \frac{V_-^{(1)}}{n_2}(x) \leq \frac{V_+^{(1)}}{n_2}(x) \leq \frac{1}{n_2} \left( \frac{aC_1}{n_1} \right), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N. \quad (3.13)$$

Com raciocínio análogo ao caso anterior, no qual consideramos  $n_1 \in \mathbb{N}$ , mostra-se que

$$V_-^{(2)} = \frac{V_-^{(1)}}{n_2} \quad \text{e} \quad V_+^{(2)} = \frac{V_+^{(1)}}{n_2}$$

são, respectivamente, sub e supersolução da equação  $(P)_p$  e, pelo mesmo teorema, existe uma solução  $u^{(2)}$  satisfazendo

$$0 < \frac{\delta_1}{n_2} \leq V_-^{(2)}(x) \leq u^{(2)}(x) \leq V_+^{(2)}(x) < \frac{aC_1}{n_2 n_1}, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N. \quad (3.14)$$

E, de (3.6), (3.12) e (3.14) segue que  $u^{(2)}(x) < u^{(1)}(x) < u(x)$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}^N$ .

Considere agora  $\delta_2 = \frac{\delta_1}{n_2}$  e  $n_3 \in \mathbb{N}$ , de forma que  $n_3 > n_2 > n_1$  e  $\frac{aC_1}{n_3 n_2 n_1} < \delta_2$ . Daí, substituindo  $V_-^{(2)}$  e  $V_+^{(2)}$  em (3.13) e, multiplicando a mesma desigualdade por  $\frac{1}{n_3}$ , obtemos

$$0 < \frac{\delta_2}{n_3} \leq \frac{V_-^{(2)}}{n_3}(x) \leq \frac{V_+^{(2)}}{n_3}(x) \leq \frac{1}{n_3} \left( \frac{aC_1}{n_2 n_1} \right), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N,$$

sendo que pelo mesmo teorema, existe uma solução  $u^{(3)}$ , tal que

$$0 < \frac{\delta_2}{n_3} \leq V_-^{(3)}(x) \leq u^{(3)}(x) \leq V_+^{(3)}(x) \leq \frac{1}{n_3} \left( \frac{aC_1}{n_2 n_1} \right), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Logo,

$$u^{(3)}(x) < u^{(2)}(x) < u^{(1)}(x) < u(x), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Repetindo esse processo, por indução, para cada  $k \in \mathbb{N}$ , existe uma solução  $u^{(k)}$  tal que

$$u^{(k)}(x) < u^{(k-1)}(x) < u^{(k-2)}(x) < \dots < u^{(2)}(x) < u^{(1)}(x) < u(x), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Logo,

$$-div(|\nabla u|^{p-2} \nabla u) = f(x, u), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N$$

possui uma infinidade de soluções inteiras positivas limitadas, e cada solução é limitada inferiormente e superiormente por uma constante positiva.

Suponha agora que  $F$  satisfaz a hipótese (7) – (ii), ou seja,

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{F(t)}{t^{p-1}} = 0.$$

Assim, dado  $\epsilon = C_1^{1-p} > 0$ , existe  $a_1 > 0$  tal que se  $t \in (0, \infty)$  e  $t > a_1$ , então  $\frac{F(t)}{t^{p-1}} < C_1^{1-p}$ .

Tome  $a > 0$  tal que  $aC_2 > a_1$ . Como  $aV_+ > aC_2 > a_1$ , segue que  $\frac{F(aV_+)}{(aV_+)^{p-1}} < C_1^{1-p}$ . Logo,

$$\frac{F(aV_+)(V_+)^{p-1}}{(aV_+)^{p-1}} < \left(\frac{V_+}{C_1}\right)^{p-1} \leq 1.$$

Consequentemente,

$$\begin{aligned} div(|\nabla(aV_+)|^{p-2} \nabla(aV_+)) + f(x, aV_+) &\stackrel{(3.2)}{=} -a^{p-1} \rho(x) + f(x, aV_+) \\ &\stackrel{(6)}{\leq} -a^{p-1} \rho(x) + \rho(x) F(aV_+) \\ &= -a^{p-1} \rho(x) \left[ 1 - \frac{F(aV_+)(V_+)^{p-1}}{(aV_+)^{p-1}} \right] \leq 0. \end{aligned}$$

Daí,

$$-div(|\nabla(aV_+)|^{p-2} \nabla(aV_+)) \geq f(x, aV_+).$$



Como  $U \in C_{loc}^{1,\alpha}(\mathbb{R}^N)$ , verifica-se que  $aV_+$  é supersolução de  $(P)_p$ . De forma semelhante ao que foi feito para  $aV_+$ , mostraremos que  $aV_-$  é subsolução de  $(P)_p$ .

Sabendo que  $aV_- > aC_2 > a_1$ , temos que

$$\frac{F(aV_-)(V_-)^{p-1}}{(aV_-)^{p-1}} \leq \left(\frac{V_-}{C_1}\right)^{p-1} \Rightarrow -\frac{F(aV_-)(V_-)^{p-1}}{(aV_-)^{p-1}} \geq -\left(\frac{V_-}{C_1}\right)^{p-1},$$

e como  $\left(\frac{V_-}{C_1}\right)^{p-1} \leq 1$ , segue que

$$\begin{aligned} \operatorname{div}(|\nabla(aV_-)|^{p-2}\nabla(aV_-)) + f(x, aV_-) &\stackrel{(3.2)}{=} a^{p-1}\rho(x) + f(x, aV_-) \\ &\stackrel{(6)}{\geq} a^{p-1}\rho(x) + \rho(x)F(aV_-) \\ &= a^{p-1}\rho(x) \left[1 - \frac{F(aV_-)(V_-)^{p-1}}{(aV_-)^{p-1}}\right] \\ &\geq a^{p-1}\rho(x) \left[1 - \left(\frac{V_-}{C_1}\right)^{p-1}\right] \geq 0. \end{aligned}$$

Daí,  $aV_-$  é subsolução de  $(P)_p$ . Portanto, pelo Teorema (ZY), existe uma solução  $u$  da equação  $(P)_p$  que satisfaz

$$0 < aC_2 \leq aV_-(x) \leq u(x) \leq aV_+(x) \leq aC_1, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N. \quad (3.15)$$

Desde que podemos escolher  $a > 0$  suficientemente grande, então tomando  $n_1 \in \mathbb{N}$ ,  $n_1 \geq 1$  tal que  $n_1aC_2 > aC_1 > a_1$ , multiplicando (3.15) por  $n_1$ , obtemos

$$n_1aC_2 \leq n_1aV_-(x) \leq n_1aV_+(x) \leq n_1aC_1, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Como  $n_1aV_+ > n_1aC_2 > a_1$ , então  $\frac{F(n_1aV_+)}{(n_1aV_+)^{p-1}}(V_+)^{p-1} \leq \left(\frac{V_+}{C_1}\right)^{p-1}$ . Mas por (3.3),  $\left(\frac{V_+}{C_1}\right)^{p-1} \leq 1$ . Desta forma,

$$\frac{F(n_1aV_+)}{(n_1aV_+)^{p-1}}(V_+)^{p-1} \leq 1. \quad (3.16)$$

Assim,

$$\begin{aligned}
 \operatorname{div}(|\nabla(n_1aV_+)|^{p-2}\nabla(n_1aV_+)) + f(x, n_1aV_+) &= (n_1a)^{p-1}\operatorname{div}(|\nabla U|^{p-2}\nabla U) + f(x, n_1aV_+) \\
 &\stackrel{(3.2)}{=} -(n_1a)^{p-1}\rho(x) + f(x, n_1aV_+) \\
 &\stackrel{(6)}{\leq} -(n_1a)^{p-1}\rho(x) + \rho(x)F(n_1aV_+) \\
 &= -(n_1a)^{p-1}\rho(x) \left[ 1 - \frac{F(n_1aV_+)}{(n_1aV_+)^{p-1}}(V_+)^{p-1} \right] \\
 &\stackrel{(3.16)}{\leq} 0,
 \end{aligned}$$

e, sabendo que  $U \in C_{loc}^{1,\alpha}(\mathbb{R}^N)$ , obtemos que  $n_1aV_+$  é supersolução de  $(P)_p$ .

Por outro lado,  $n_1aV_- > n_1aC_2 > a_1$ . Então  $\frac{F(n_1aV_-)}{(n_1aV_-)^{p-1}} < C_1^{1-p}$ , donde segue que

$$\frac{F(n_1aV_-)}{(n_1aV_-)^{p-1}}(V_-)^{p-1} \leq \left(\frac{V_-}{C_1}\right)^{p-1} \leq 1.$$

Utilizando este fato, obtemos que

$$\operatorname{div}(|\nabla(n_1aV_-)|^{p-2}\nabla(n_1aV_-)) + f(x, n_1aV_-) \geq 0.$$

Daí, segue que  $n_1aV_-$  é ainda subsolução de  $(P)_p$ .

Representando  $\beta_1 = n_1aC_2$ ,  $\gamma_0 = aC_1$ ,  $\widehat{V}_-^{(1)} = n_1aV_-$  e  $\widehat{V}_+^{(1)} = n_1aV_+$ , segue que as funções  $\widehat{V}_-^{(1)}$  e  $\widehat{V}_+^{(1)}$  são também sub e supersoluções, respectivamente, da equação  $(P)_p$ , com  $V_-^{(1)}(x) \leq V_+^{(1)}(x)$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}^N$ . Logo, pelo Teorema (ZY) temos que existe uma solução  $\widehat{u}^{(1)}$ , satisfazendo

$$\beta_1 \leq \widehat{V}_-^{(1)}(x) \leq \widehat{u}^{(1)}(x) \leq \widehat{V}_+^{(1)}(x) \leq \gamma_1, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N, \quad (3.17)$$

onde  $\gamma_1 = n_1\gamma_0$ . Daí, de (3.15) e (3.17) segue que  $\widehat{u}^{(1)}(x) > u(x)$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}^N$ .

Tomando  $n_2 \in \mathbb{N}$ ,  $n_2 > n_1$  de maneira que  $\beta_2 = n_2\beta_1 > \gamma_1$ , temos que

$$n_2\beta_1 \leq n_2\widehat{V}_-^{(1)}(x) \leq n_2\widehat{V}_+^{(1)}(x) \leq n_2\gamma_1, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Considerando  $\widehat{V}_-^{(2)} = n_2\widehat{V}_-^{(1)}$  e  $\widehat{V}_+^{(2)} = n_2\widehat{V}_+^{(1)}$ , estas, são ainda sub e supersoluções respectivamente da equação  $(P)_p$ . Pelo Teorema (ZY), concluímos que existe uma solução  $\widehat{u}^{(2)}$  que satisfaz

$$n_2\beta_1 \leq \widehat{V}_-^{(2)}(x) \leq \widehat{u}^{(2)}(x) \leq \widehat{V}_+^{(2)}(x) \leq n_2\gamma_1, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N. \quad (3.18)$$

Agora, tomando  $\gamma_2 = n_2\gamma_1$  e  $\beta_2$  como definido acima, segue de (3.18) que

$$\beta_2 \leq \widehat{V}_-^{(2)}(x) \leq \widehat{u}^{(2)}(x) \leq \widehat{V}_+^{(2)}(x) \leq \gamma_2, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N. \quad (3.19)$$

Portanto, de (3.15), (3.17) e (3.19) concluímos que

$$\widehat{u}^{(2)}(x) > \widehat{u}^{(1)}(x) > u(x), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

O próximo passo consiste em tomar  $n_3 \in \mathbb{N}$ ,  $n_3 > n_2 > n_1$ , tal que  $\beta_3 > \gamma_2$ . Com idéia semelhante utilizada para  $\beta_2 > \gamma_1$ , obtemos uma solução  $u^{(3)}$ , via Teorema (ZY) da equação  $(P)_p$  que satisfaz

$$\beta_3 \leq \widehat{V}_-^{(3)}(x) \leq \widehat{u}^{(3)}(x) \leq \widehat{V}_+^{(3)}(x) \leq \gamma_3, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Por esta razão, segue que

$$\widehat{u}^{(3)}(x) > \widehat{u}^{(2)}(x) > \widehat{u}^{(1)}(x) > u(x), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Por indução, concluímos que

$$-div(|\nabla u|^{p-2}\nabla u) = f(x, u), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N$$

possui uma infinidade de soluções inteiras positivas limitadas. Além disso, estas soluções são limitadas inferiormente por  $aC_2$ , sendo esta, uma constante positiva.

## 3.2 Demonstração do Teorema $(MS_2)$ : (Introdução)

**Demonstração:** Seja  $r_0 > 0$  um número positivo tal que  $F(r_0) > 0$  e defina

$$\begin{aligned} h_{r_0} : [r_0, \infty) &\longrightarrow \mathbb{R} \\ r &\longmapsto h_{r_0}(r) = \max_{s \in [r_0, r]} F(s). \end{aligned}$$

Desde que  $F(s) \leq \max_{s \in [r_0, \infty)} F(s)$ , segue então que

$$F(s) \leq h(s), \quad \forall s \in [r_0, \infty). \quad (3.20)$$

Considere agora um número positivo  $a > 0$  arbitrário, e seja

$$\epsilon_0 = \frac{a}{h(2a + 2r_0)^{\frac{1}{p-1}}}, \quad \epsilon_1 = \frac{a}{h(a + r_0)^{\frac{1}{p-1}}} \quad \text{e} \quad \epsilon_2 = \frac{a}{h(2a + r_0)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Sendo  $c = \|U\|_\infty$ , defina  $\underline{v}_0 = r_0 + a - ac^{-1}U$  e  $\bar{v}_0 = r_0 + a + ac^{-1}U$ .

**Afirmção 3.2.1:** Se  $\|U\|_\infty \leq \epsilon_0$  então  $\underline{v}_0 = r_0 + a - ac^{-1}U$  é uma subsolução da equação  $(P)_p$ .

De fato, observe que  $\|U\|_\infty \leq \epsilon_1$ , daí segue que  $\left(\frac{a}{c}\right)^{p-1} \geq \left(\frac{a}{\epsilon_1}\right)^{p-1}$ . Isto é,

$$\left(\frac{a}{c}\right)^{p-1} \geq h(a + r_0). \quad (3.21)$$

Além disso, como  $h$  é não-decrescente e  $a + r_0 > a + r_0 - ac^{-1}U$ , então

$$h(a + r_0) \geq h(a + r_0 - ac^{-1}U) \stackrel{(3.20)}{\geq} F(a + r_0 - ac^{-1}U). \quad (3.22)$$

Logo,

$$\begin{aligned}
 \operatorname{div}(|\nabla \underline{v}_0|^{p-2} \nabla \underline{v}_0) + f(x, \underline{v}_0) &= \operatorname{div}(|\nabla(r_0 + a - ac^{-1}U)|^{p-2} \nabla(r_0 + a - ac^{-1}U)) + f(x, \underline{v}_0) \\
 &= (-ac^{-1})^{p-1} \operatorname{div}(|\nabla U|^{p-2} \nabla U) + f(x, \underline{v}_0) \\
 &\stackrel{(3.2)}{=} (ac^{-1})^{p-1} \rho(x) + f(x, \underline{v}_0) \\
 &\stackrel{(8)}{\geq} \rho(x)[(ac^{-1})^{p-1} - F(\underline{v}_0)] \\
 &\stackrel{(3.21)}{\geq} \rho(x)[h(a + r_0) - F(\underline{v}_0)].
 \end{aligned}$$

Pela definição da função  $h$  e por (3.22), temos que

$$\operatorname{div}(|\nabla \underline{v}_0|^{p-2} \nabla \underline{v}_0) + f(x, \underline{v}_0) \geq \rho(x) [F(r_0 + a - ac^{-1}U) - F(r_0 + a - ac^{-1}U)] = 0.$$

Ou seja,

$$-\operatorname{div}(|\nabla \underline{v}_0|^{p-2} \nabla \underline{v}_0) \leq f(x, \underline{v}_0).$$

Portanto,  $\underline{v}_0$  é subsolução de  $(P)_p$ , o que prova a afirmação 3.2.1.

**Afirmção 3.2.2:** Se  $\|U\|_\infty \leq \epsilon_0$  então  $\bar{v}_0 = r_0 + a + ac^{-1}U$  é uma supersolução da equação  $(P)_p$ .

De fato, observe que  $\|U\|_\infty \leq \epsilon_2$ . Daí,  $\left(\frac{a}{c}\right)^{p-1} \geq \left(\frac{a}{\epsilon_2}\right)^{p-1}$ . Logo,

$$-\left(\frac{a}{c}\right)^{p-1} \leq -\left(\frac{a}{\epsilon_2}\right)^{p-1}.$$

Ou seja,

$$-\left(\frac{a}{c}\right)^{p-1} \leq -h(2a + r_0).$$

Adicionalmente, sabendo que

$$2a + r_0 > r_0 + a + ac^{-1}U,$$

e, sendo a função  $h$  não-decrescente, segue que

$$h(2a + r_0) \geq h(r_0 + a + ac^{-1}U).$$

Assim,

$$\begin{aligned} \operatorname{div}(|\nabla \bar{v}_0|^{p-2} \nabla \bar{v}_0) + f(x, \bar{v}_0) &= \operatorname{div}(|\nabla(r_0 + a + ac^{-1}U)|^{p-2} \nabla(r_0 + a + ac^{-1}U)) + f(x, \bar{v}_0) \\ &\stackrel{(3.2)}{=} -(ac^{-1})^{p-1} \rho(x) + f(x, \bar{v}_0) \\ &\stackrel{(8)}{\leq} -(ac^{-1})^{p-1} \rho(x) + \rho(x) F(\bar{v}_0) \\ &= -(ac^{-1})^{p-1} \rho(x) + \rho(x) F(r_0 + a + ac^{-1}U) \\ &\leq -\left(\frac{a}{\epsilon_2}\right)^{p-1} \rho(x) + \rho(x) F(r_0 + a + ac^{-1}U) \\ &\leq -h(2a + r_0) \rho(x) + \rho(x) h(r_0 + a + ac^{-1}U) \leq 0. \end{aligned}$$

E, daí segue que  $\bar{v}_0$  é supersolução de  $(P)_p$ , o que prova a afirmação 3.2.2.

Desde que as funções  $\underline{v}_0$  e  $\bar{v}_0$  são tais que  $\underline{v}_0(x) \leq \bar{v}_0(x)$ , para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ , segue pelo Teorema (ZY) que a equação  $(P)_p$ , possui uma solução  $u$  satisfazendo

$$\underline{v}_0(x) \leq u(x) \leq \bar{v}_0(x), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Seja agora  $r_1 > r_0$  tal que  $r_1 \in [r_0, 2r_0)$ , e defina as funções

$$\underline{v}_1 = r_1 + a - ac^{-1}U \quad \text{e} \quad \bar{v}_1 = r_1 + a + ac^{-1}U.$$

Mostraremos que  $\underline{v}_1$  e  $\bar{v}_1$  são, respectivamente, sub e supersolução de  $(P)_p$ . Observe que

$$2a + 2r_0 > 2a + r_1 > a + r_1.$$

Assim, pela monotonicidade de  $h$  tem-se que

$$\epsilon_0 < \frac{a}{h(2a + r_1)^{\frac{1}{p-1}}} < \frac{a}{h(a + r_1)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Definindo

$$\epsilon_1^1 = \frac{a}{h(a + r_1)^{\frac{1}{p-1}}} \quad \text{e} \quad \epsilon_2^1 = \frac{a}{h(2a + r_1)^{\frac{1}{p-1}}},$$

concluimos como no caso anterior, que  $\underline{v}_1$  e  $\bar{v}_1$  são, respectivamente, sub e supersolução da equação  $(P)_p$ . Assim, pelo Teorema (ZY), a equação  $(P)_p$  tem uma solução  $u_1$  tal que

$$\underline{v}_1 < u_1 < \bar{v}_1.$$

Desde que

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} U(x) = 0,$$

segue que

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} \bar{v}_0(x) = \lim_{|x| \rightarrow \infty} \underline{v}_0(x) = r_0 + a$$

e

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} \bar{v}_1(x) = \lim_{|x| \rightarrow \infty} \underline{v}_1(x) = r_1 + a.$$

Portanto,

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} u(x) = r_0 + a \quad \text{e} \quad \lim_{|x| \rightarrow \infty} u_1(x) = r_1 + a.$$

Assim,

$$u(x) \neq u_1(x).$$

Repetindo este processo, concluimos que para cada  $r \in [r_0, 2r_0)$ , a equação  $(P)_p$  tem uma solução  $u_r$  tal que

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} u_r(x) = r + a.$$

Portanto, a equação  $(P)_p$  possui infinitas soluções limitadas em  $\mathbb{R}^N$ , todas maiores ou iguais a  $r_0$ .

### 3.3 Demonstração do Teorema $(MS_3)$ : (Introdução)

Para demonstrar o Teorema  $(MS_3)$  necessitamos do resultado abaixo que será demonstrado no Apêndice A.

**Lema 3.3.** *Seja  $F$  uma função tal que  $F : \mathbb{R} \rightarrow (0, \infty)$  é não-decrescente e satisfaz*

$$\int_1^\infty \frac{dt}{G(t)^{\frac{1}{p}}} < \infty, \quad \text{onde } G(t) = \int_0^t F(s) ds.$$

Então,

$$\int_1^\infty \frac{ds}{F(s)^{\frac{1}{p-1}}} < \infty. \quad (3.23)$$

A idéia da demonstração do Teorema  $(MS_3)$  é construir sub e supersolução de (12) e em seguida aplicar o Teorema  $(ZY)$ . Para tanto, provaremos inicialmente que existem constantes positivas  $a, b$  onde  $a < b$  de modo que

$$U(x) < \int_a^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

**Demonstração:** Pelo Lema 3.3, temos que

$$\int_1^\infty \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} < \infty. \quad (3.24)$$

**Afirmção 3.3.1:** Existem constantes positivas  $a, b$  onde  $a < b$  tais que

$$U(x) < \int_a^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

De fato, por (11)

$$U(x) < \|U\|_\infty < \int_0^\infty \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N,$$

---

A prova do Lema 3.3 encontra-se no Apêndice A.



e

$$\int_0^\infty \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} = \int_0^1 \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} + \int_1^\infty \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Então, temos dois casos a considerar

$$(1) \int_0^1 \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} < \infty$$

$$(2) \int_0^1 \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} = \infty$$

### Analisando o caso (1):

Como

$$\int_0^\infty \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} < \infty,$$

tome  $\eta_1, \eta_2 > 0$ , de tal modo que  $\eta_1 < \eta_2$  e

$$\|U\|_\infty < \eta_1 < \eta_2 < \int_0^\infty \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Observe que

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^n \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} = \int_0^\infty \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Portanto, existe  $b \in \mathbb{N}$ , tal que se  $n \geq b$ , tem-se

$$\int_0^n \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} > \eta_2.$$

Tomando  $n = b$ , temos que

$$\int_0^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} > \eta_2. \tag{3.25}$$

Ou seja, para  $0 < a < b$ , a desigualdade (3.25) é reescrita da seguinte forma

$$\eta_2 < \int_0^a \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} + \int_a^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Desde que

$$\lim_{s \rightarrow 0} \int_0^s \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} = 0,$$

então existe  $a > 0$  tal que

$$\int_0^a \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} < \eta_2 - \eta_1.$$

Desta forma,

$$\eta_2 - \int_0^a \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} > \eta_1. \quad (3.26)$$

Daí, de (3.25) e (3.26), temos

$$U(x) < \eta_1 < \eta_2 - \int_0^a \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} < \int_0^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} - \int_0^a \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}$$

e, sendo  $a < b$ ,

$$U(x) < \eta_1 < \int_a^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Portanto, se

$$\int_0^\infty \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} < \infty,$$

segue que existem constantes positivas  $a, b$  onde  $a < b$  tais que

$$U(x) < \int_a^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

### Analizando o caso (2):

Como

$$\int_0^1 \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} = \infty,$$

segue que

$$\lim_{s \rightarrow 0} \int_s^1 \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} = \infty.$$

Então, existe  $a > 0$  tal que

$$\int_a^1 \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} > \|U\|_\infty.$$

Consequentemente,

$$\|U\|_\infty < \int_a^1 \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} < \int_a^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}, \quad \forall b \geq 1.$$

Portanto, segue dos casos (1) e (2) que existem constantes positivas  $a, b$  tais que

$$0 \leq U(x) < \int_a^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}. \quad (3.27)$$

Defina  $v : \mathbb{R}^N \rightarrow (a, b)$  dada por

$$U(x) = \int_{v(x)}^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

No que segue, provaremos que a função  $v$  está bem definida. Para tanto, faremos uso do Teorema da Função Implícita.

Inicialmente, defina

$$\begin{aligned} \varphi : (0, \infty) \times \mathbb{R}^N &\longrightarrow \mathbb{R} \\ (s, x) &\longmapsto \varphi(s, x) = \int_s^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} - U(x). \end{aligned}$$

A aplicação  $\varphi$  tal como foi definida, é de classe  $C^1((0, \infty) \times \mathbb{R}^N)$ , visto que

$$\frac{\partial \varphi}{\partial s}(s, x) = -\frac{1}{F(s)^{\frac{1}{p-1}}} \quad \text{e} \quad \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}(s, x) = -\frac{\partial U}{\partial x_i}(x)$$

são contínuas para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ , pois  $F$  é contínua por hipótese e  $U \in C^1(\mathbb{R}^N)$  pela Proposição 3.1. Adicionalmente, de (3.27), temos que, se  $s > b$ , então  $\varphi(s, x) < 0$  e se  $s < a$ ,  $\varphi(s, x) > 0$ , pois

$$0 < \int_a^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} - U(x) < \int_s^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} - U(x).$$

Como  $F(t) > 0$ , concluímos pelo Teorema do Valor Intermediário que para cada  $x \in \mathbb{R}^N$ , existe um único  $\theta(x) \in (a, b)$  tal que  $\varphi(\theta(x), x) = 0$ . Sabendo que  $F$  é não-decrescente, segue que

$$\frac{\partial \varphi}{\partial s}(s, x) = -\frac{1}{F(s)^{\frac{1}{p-1}}} < 0 \Rightarrow \frac{\partial \varphi}{\partial s}(\theta(x), x) = -\frac{1}{F(\theta(x))^{\frac{1}{p-1}}} < 0$$

Logo, pelo Teorema da Função Implícita existem abertos  $A \subset (a, b)$  e  $B \subset \mathbb{R}^N$  tais que, para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ , existe  $\delta_x > 0$  e uma única função  $\xi_x$  de classe  $C^1(B_{\delta_x}(x), (a, b))$  tal que

$\varphi(\xi_x(y), y) = 0$ , para todo  $y \in B_{\delta_x}(x)$ . Por unicidade segue que  $\xi_x(y) = \theta(y)$ , para todo  $y \in B_{\delta_x}(x)$ . Daí,  $\theta \in C^1(B_{\delta_x}(x), (a, b))$ . Seja  $v : \mathbb{R}^N \rightarrow (a, b)$  dada por  $v(y) = \xi_x(y)$ , para cada  $B_{\delta_x}(x)$ . Desta maneira,  $v \in C^1(\mathbb{R}^N, (a, b))$  e  $v$  está bem definida.

**Afirmção 3.3.2:**  $v$  tal como definida, é subsolução de (12).

De fato,

$$\begin{aligned}
 -\rho(x) &= \operatorname{div}(|\nabla U|^{p-2} \nabla U) = \sum_{i=1}^N \frac{\partial}{\partial x_i} \left( |\nabla U|^{p-2} \frac{\partial U}{\partial x_i} \right) \\
 &= \sum_{i=1}^N \frac{\partial}{\partial x_i} \left[ \left( \left( -\frac{1}{F(v)^{\frac{1}{p-1}}} \frac{\partial v}{\partial x_1} \right)^2 + \dots + \left( -\frac{1}{F(v)^{\frac{1}{p-1}}} \frac{\partial v}{\partial x_N} \right)^2 \right)^{\frac{p-2}{2}} \cdot \left( -\frac{1}{F(v)^{\frac{1}{p-1}}} \frac{\partial v}{\partial x_i} \right) \right] \\
 &= \sum_{i=1}^N \frac{\partial}{\partial x_i} \left[ \left( \frac{1}{F^2(v)^{\frac{p-2}{p-1}}} |\nabla v|^{p-2} \right) \cdot \left( -\frac{1}{F(v)^{\frac{1}{p-1}}} \frac{\partial v}{\partial x_i} \right) \right] \\
 &= \sum_{i=1}^N \frac{\partial}{\partial x_i} \left( -\frac{|\nabla v|^{p-2}}{F(v)} \frac{\partial v}{\partial x_i} \right) \\
 &= -\frac{1}{F(v)} \sum_{i=1}^N \frac{\partial}{\partial x_i} \left( |\nabla v|^{p-2} \frac{\partial v}{\partial x_i} \right) + \frac{F'(v)}{F^2(v)} \sum_{i=1}^N \left( |\nabla v|^{p-2} \left( \frac{\partial v}{\partial x_i} \right)^2 \right) \\
 &= -\frac{1}{F(v)} \operatorname{div}(|\nabla v|^{p-2} \nabla v) + \frac{F'(v) |\nabla v|^p}{F^2(v)},
 \end{aligned}$$

além disso, como  $F$  é não-decrescente, então  $F'(u) \geq 0$  para todo  $u \in (0, \infty)$ . Logo,

$$\begin{aligned}
 -\rho(x) &= \operatorname{div}(|\nabla U|^{p-2} \nabla U) = -\frac{\operatorname{div}(|\nabla v|^{p-2} \nabla v)}{F(v)} + \frac{F'(v) |\nabla v|^p}{F^2(v)} \\
 &\geq -\frac{\operatorname{div}(|\nabla v|^{p-2} \nabla v)}{F(v)}.
 \end{aligned}$$

Ou seja,

$$\operatorname{div}(|\nabla v|^{p-2} \nabla v) \geq \rho(x) F(v) \geq f(x, v),$$

onde a última desigualdade segue pela hipótese (9). Portanto,  $v$  é uma subsolução de (12), o que prova a afirmação 3.3.2. Tomando  $w = b$ , temos que  $w$  é uma supersolução de (12), visto que

$$0 = \operatorname{div}(|\nabla w|^{p-2} \nabla w) \leq f(x, w), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N$$

e  $w \in C^1(\mathbb{R}^N)$ . Partindo do fato que,  $v$  e  $w$  são sub e supersolução respectivamente de (12), e mais, que  $v(x) \leq w(x)$  para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ , concluímos pelo Teorema (ZY) que existe uma função  $u \in C^1(\mathbb{R}^N)$  que é solução de (12) satisfazendo  $v(x) \leq u(x) \leq b$  para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ . Além disso, pela Proposição 3.1, temos que

$$0 = \lim_{|x| \rightarrow \infty} U(x) = \lim_{|x| \rightarrow \infty} \int_{v(x)}^b \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Logo,  $\lim_{|x| \rightarrow \infty} v(x) = b$  e, como  $w = b$  é supersolução, temos que

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} u(x) = b.$$

Tome agora  $b_1 > b$  e considere  $v_1$  tal que

$$U(x) = \int_{v_1(x)}^{b_1} \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Com raciocínio análogo,  $v_1$  é subsolução e  $b_1$  supersolução de (12), onde  $v_1(x) \leq b_1$  para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ .

Assim, pelo Teorema (ZY), existe uma solução  $u_1$  de (12) tal que

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} u_1(x) = b_1 > b.$$

Por esta razão,  $u_1 \neq u$ .

Desde que  $b$  pode ser escolhido como uma constante positiva suficientemente grande, a equação (12) possui uma infinidade de soluções inteiras positivas limitadas, todas elas limitadas inferiormente pelo número positivo  $a$ .

### 3.4 Demonstração do Teorema $(MS_4)$ : (Introdução)

**Demonstração:** Inicialmente, escolha  $a > 0$  tal que  $\|U\|_\infty < \frac{a}{F(a)^{\frac{1}{p-1}}}$ .

Como  $U(x) \geq 0$ , segue que

$$0 \leq U(x) \leq \|U\|_\infty < \frac{a}{F(a)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Além disso, como  $F$  é contínua por hipótese, então existe algum  $\epsilon > 0$  tal que

$$0 \leq U(x) \leq \frac{a}{F(a + \epsilon)^{\frac{1}{p-1}}}. \quad (3.28)$$

Nosso objetivo é encontrar soluções para a equação  $(P)_p$  usando o Teorema  $(ZY)$ . Para tanto, observe inicialmente que  $v_1 \equiv \epsilon$  é subsolução da equação  $(P)_p$  pois

$$0 = \operatorname{div}(|\nabla \epsilon|^{p-2} \nabla \epsilon) \leq f(x, \epsilon), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N,$$

além do que,  $v_1 \in C^1(\mathbb{R}^N)$ . Agora, seja

$$v_2 = \left(\frac{a}{c}\right) U + \epsilon$$

onde  $c = \|U\|_{L^\infty(\mathbb{R}^N)}$ , segue que

$$\begin{aligned} -\operatorname{div}(|\nabla v_2|^{p-2} \nabla v_2) &= -\operatorname{div}(|\nabla(ac^{-1}U + \epsilon)|^{p-2} \nabla(ac^{-1}U + \epsilon)) \\ &= -(ac^{-1})^{p-1} \operatorname{div}(|\nabla U|^{p-2} \nabla U) \\ &= (ac^{-1})^{p-1} \rho(x). \end{aligned}$$

De (3.28), temos que

$$c = \|U\|_{L^\infty} \leq \frac{a}{F(a + \epsilon)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Deste modo, obtemos

$$\left(\frac{a}{c}\right)^{p-1} \geq F(a + \epsilon).$$

Sabendo que  $a + \epsilon \geq \frac{a}{c} U(x) + \epsilon$ , então

$$F(a + \epsilon) \geq F(v_2). \quad (3.29)$$

Logo, da hipótese (13) e de (3.29), segue que

$$-div(|\nabla v_2|^{p-2} \nabla v_2) = (ac^{-1})^{p-1} \rho(x) \geq F(a + \epsilon) \rho(x) \geq F(v_2) \rho(x) \geq f(x, v_2).$$

E, sendo  $v_2$  de classe  $C^1(\mathbb{R}^N)$ , segue que esta é supersolução de  $(P)_p$ . Adicionalmente,  $v_1(x) \leq v_2(x)$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}^N$ . Daí, pelo Teorema (ZY), existe uma solução  $u \in C^1(\mathbb{R}^N)$  para a equação  $(P)_p$  satisfazendo

$$0 < v_1(x) \leq u(x) \leq v_2(x), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Como

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} v_2(x) = \lim_{|x| \rightarrow \infty} (ac^{-1}U(x) + \epsilon) = \epsilon \quad \text{e} \quad v_1(x) = \epsilon,$$

temos que

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} u(x) = \epsilon.$$

Agora, considere  $\epsilon_1 < \epsilon$  tal que  $U(x) \leq \frac{a}{F(a + \epsilon_1)^{\frac{1}{p-1}}}$ . Observe que  $v_1^{(1)} = \epsilon_1$  é ainda subsolução da equação  $(P)_p$  e definindo  $v_2^{(1)} = ac^{-1}U + \epsilon_1$ , esta, é ainda supersolução de  $(P)_p$ . Além disso,  $v_1^{(1)}(x) \leq v_2^{(1)}(x)$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}^N$ .

Daí, concluímos pelo Teorema (ZY) que existe  $u_1 \in C^1(\mathbb{R}^N)$  que é solução da equação  $(P)_p$  e satisfaz

$$0 < \epsilon_1 \leq u_1(x) \leq v_2^{(1)}(x), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Desde que,

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} v_2^{(1)}(x) = \epsilon_1 < \epsilon,$$

e

$$v_1^{(1)} = \epsilon_1,$$

temos que

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} u_1(x) = \epsilon_1$$

e, portanto,  $u_1(x) \neq u(x), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N$ .

Como  $\epsilon$  pode ser escolhido arbitrariamente pequeno, a equação  $(P)_p$  possui uma infinidade de soluções inteiras positivas limitadas.



---

---

# APÊNDICE A

---

## RESULTADOS TÉCNICOS

Neste apêndice provaremos alguns resultados auxiliares utilizados nas demonstrações dos Teoremas do Capítulo 3.

---

### A.1 Demonstração da Proposição 3.1:

---

**Demonstração:** Defina

$$V(x) = \int_{|x|}^{\infty} \left( \frac{1}{s^{N-1}} \int_0^s t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} ds.$$

Observe que pela hipótese (3.1),  $V$  está bem definida.

**Afirmção A.1.1:**  $V$  é uma solução fraca de

$$-div(|\nabla V|^{p-2} \nabla V) = \psi(|x|), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

De fato,

$$V(x) = \int_0^\infty \left( \frac{1}{s^{N-1}} \int_0^s t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} ds - \int_0^{|x|} \left( \frac{1}{s^{N-1}} \int_0^s t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} ds \quad (\text{A.1})$$

Daí, derivando (A.1) com relação a  $x_i$  obtemos,

$$\begin{aligned} \frac{\partial V}{\partial x_i}(x) &= 0 - \frac{\partial}{\partial x_i} \left( \int_0^{|x|} \left( \frac{1}{s^{N-1}} \int_0^s t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} ds \right) \\ &= - \left[ |x|^{-\frac{(N-1)}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \right] \frac{x_i}{|x|} \\ &= -x_i |x|^{\frac{-N-p+2}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}}. \end{aligned}$$

Agora, note que

$$\begin{aligned} |\nabla V|^{p-2} &= \left[ |x|^{\frac{2(-N-p+2)}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{2}{p-1}} (x_1^2 + \dots + x_N^2) \right]^{\frac{p-2}{2}} \\ &= \left[ |x|^{\frac{-Np+2N+p-2}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{p-2}{p-1}} \right]. \end{aligned}$$

Assim,

$$\begin{aligned} |\nabla V|^{p-2} \nabla V &= -x |x|^{\frac{-N-p+2}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} |x|^{\frac{-Np+2N+p-2}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{p-2}{p-1}} \\ &= -x |x|^{\frac{-N-p+2-Np+2N+p-2}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{p-2+1}{p-1}} \\ &= -x |x|^{-N} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right). \end{aligned}$$

Seja  $\varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^N)$ . Então,

$$\begin{aligned}
& \int_{\mathbb{R}^N} |\nabla V|^{p-2} \nabla V \nabla \varphi \, dx = \\
&= \int_{\mathbb{R}^N} \left[ -x|x|^{-N} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) \, dt \right) \right] \nabla \varphi \, dx \\
&= - \int_{\mathbb{R}^N} \sum_{i=1}^N |x|^{-N} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) \, dt \right) x_i \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \, dx \\
&= - \sum_{i=1}^N \int_{\mathbb{R}^N} |x|^{-N} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) \, dt \right) x_i \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \, dx \\
&= \sum_{i=1}^N \int_{\mathbb{R}^N} \frac{\partial}{\partial x_i} \left[ |x|^{-N} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) \, dt \right) x_i \right] \varphi \, dx \\
&= \int_{\mathbb{R}^N} \sum_{i=1}^N \frac{\partial}{\partial x_i} \left[ x_i |x|^{-N} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) \, dt \right) \right] \varphi \, dx \\
&= \int_{\mathbb{R}^N} \sum_{i=1}^N \left[ \frac{\partial}{\partial x_i} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) \, dt \right) |x|^{-N} x_i + \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) \, dt \right) |x|^{-N} \right] \varphi \, dx \\
&= \int_{\mathbb{R}^N} \sum_{i=1}^N |x|^{N-1} \psi(|x|) \frac{x_i}{|x|} |x|^{-N} x_i \varphi \, dx \\
&+ \int_{\mathbb{R}^N} \sum_{i=1}^N \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) \, dt \right) (-N) |x|^{-N-1} \frac{x_i}{|x|} x_i \varphi \, dx \\
&+ \int_{\mathbb{R}^N} N \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) \, dt \right) |x|^{-N} \varphi \, dx \\
&= \int_{\mathbb{R}^N} (x_1^2 + \dots + x_N^2) |x|^{N-N-2} \psi(|x|) \varphi \, dx \\
&+ \int_{\mathbb{R}^N} \frac{x_1^2 + \dots + x_N^2}{|x|} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) \, dt \right) (-N) |x|^{-N-1} \varphi \, dx
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + \int_{\mathbb{R}^N} N \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right) |x|^{-N} \varphi dx \\
& = \int_{\mathbb{R}^N} |x|^{2-2} \psi(|x|) \varphi dx + \int_{\mathbb{R}^N} \frac{|x|^2}{|x|} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right) (-N) |x|^{-N-1} |x| \varphi dx \\
& + \int_{\mathbb{R}^N} N \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right) |x|^{-N} \varphi dx \\
& = \int_{\mathbb{R}^N} \psi(|x|) \varphi dx.
\end{aligned}$$

Ou seja,

$$\int_{\mathbb{R}^N} |\nabla V|^{p-2} \nabla V \nabla \varphi dx = \int_{\mathbb{R}^N} \psi(|x|) \varphi dx, \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^N).$$

Portanto,  $V$  é solução fraca de

$$-div(|\nabla V|^{p-2} \nabla V) = \psi(|x|), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Como  $\psi(|x|) = \max_{|y|=r} \rho(y) \geq \rho(x)$ , tem-se que

$$-div(|\nabla V|^{p-2} \nabla V) \geq \rho(x), \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Observe que  $\rho$  é localmente Hölder contínua. Afirmamos que  $V \in C_{loc}^{1,\lambda}(\mathbb{R}^N)$  onde  $\lambda \in (0, 1)$ . De fato, provaremos inicialmente que  $V \in C^1(\mathbb{R}^N)$ . É imediato observar que para  $x \in \mathbb{R}^N$ ,  $x \neq 0$ , temos que  $\frac{\partial V}{\partial x_i}$  é contínua. Mostraremos, portanto, a continuidade desta

função no zero. Considerando  $V$  como em (A.1), segue que

$$\begin{aligned} \frac{\partial V}{\partial x_i}(0) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{V(0 + he_i) - V(0)}{h} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{- \int_0^{|he_i|} \left( \frac{1}{s^{N-1}} \int_0^s t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} ds}{h} \\ &= - \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\int_0^{|h|} \left( \frac{1}{s^{N-1}} \int_0^s t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} ds}{h}. \end{aligned}$$

Daí, se  $h \rightarrow 0^+$ ,

$$\begin{aligned} \frac{\partial V}{\partial x_i}(0) &= - \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{\int_0^h \left( \frac{1}{s^{N-1}} \int_0^s t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} ds}{h} \\ &\stackrel{\text{L'Hopital}}{=} - \lim_{h \rightarrow 0^+} \left( \frac{1}{h^{N-1}} \int_0^h t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} = 0, \end{aligned}$$

visto que

$$\lim_{h \rightarrow 0^+} \left| \left( \frac{1}{h^{N-1}} \int_0^h t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \right| = 0.$$

De modo análogo, tem-se que  $\frac{\partial V}{\partial x_i}(0) = 0$  quando  $h \rightarrow 0^-$ . Logo,

$$\frac{\partial V}{\partial x_i}(0) = 0.$$

Agora, mostraremos que

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\partial V}{\partial x_i}(x) = 0.$$

Como

$$\begin{aligned} \left| x_i |x|^{\frac{-N-p+2}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \right| &\leq \left| x_i |x|^{\frac{-N-p+2}{p-1}} |x|^{\frac{N-1}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \right| \\ &\leq |x_i| |x|^{-1} \left( \int_0^{|x|} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \\ &\leq \left( \int_0^{|x|} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}}, \end{aligned}$$

então, passando ao limite na desigualdade acima quando  $|x| \rightarrow 0$ , obtemos

$$\lim_{x \rightarrow 0} \left| x_i |x|^{\frac{-N-p+2}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \right| \leq \lim_{x \rightarrow 0} \left( \int_0^{|x|} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} = 0.$$

Isto é,

$$\lim_{x \rightarrow 0} \left| \frac{\partial V}{\partial x_i}(x) \right| = 0.$$

ou seja,

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\partial V}{\partial x_i}(x) = \frac{\partial V}{\partial x_i}(0) = 0.$$

Portanto, as derivadas parciais de  $V$  existem e são contínuas para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ . Consequentemente,  $V \in C^1(\mathbb{R}^N)$ .

No que segue, vamos mostrar que  $V \in C_{loc}^{1,\lambda}(\mathbb{R}^N)$  onde  $\lambda \in (0, 1)$ . Para tanto, basta verificar que  $\nabla V \in C^{0,\lambda}(\mathbb{R}^N)$ , isto é, para todo  $z \in \mathbb{R}^N$ , existe  $r_z > 0$  tal que  $\nabla V \in C^{0,\lambda}(B_{r_z}(z))$ .

Defina

$$\begin{aligned} h : \mathbb{R}^N &\longrightarrow \mathbb{R} \\ z &\longmapsto h(z) = \frac{\partial V(z)}{\partial z_i}. \end{aligned}$$

Inicialmente, mostraremos para  $z \neq 0$ , isto é, dado  $z \in \mathbb{R}^N \setminus \{0\}$ , existe  $\delta_z > 0$  tal que

$$\sup_{\substack{x, y \in B_{\delta}(z) \\ x \neq y}} \frac{|h(x) - h(y)|}{|x - y|^\lambda} < \infty, \quad \text{para algum } \lambda \in (0, 1).$$

De fato, seja  $\delta_z > 0$ , tal que  $B_{\delta_z}(z) \subset \mathbb{R}^N \setminus \{0\}$ .

Observe que

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial h(x)}{\partial x_i} &= -\delta_{ij} |x|^{\frac{-N-p+2}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} - x_i \frac{\partial}{\partial x_i} \left( |x|^{\frac{-N-p+2}{p-1}} \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \\
 &= -\delta_{ij} |x|^{\frac{-N-p+2}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \\
 &\quad - x_i \left( \frac{-N-p+2}{p-1} \right) |x|^{\frac{-N-2(p-1)}{p-1}} \frac{x_i}{|x|} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \\
 &\quad - x_i |x|^{\frac{-N-p+2}{p-1}} \left( \frac{1}{p-1} \right) \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{-p+2}{p-1}} |x|^{N-1} \psi(|x|) \frac{x_i}{|x|} \\
 &= -\delta_{ij} |x|^{\frac{-N-p+2}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \\
 &\quad - x_i^2 |x|^{\frac{-N-p+1}{p-1}} \left( \frac{-N-p+2}{p-1} \right) \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \\
 &\quad - x_i^2 |x|^{\frac{-2N+Np-3p+4}{p-1}} \psi(|x|) \left( \frac{1}{p-1} \right) \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{-p+2}{p-1}}.
 \end{aligned}$$

Portanto,  $\frac{\partial h}{\partial x_i}$  é contínua para todo  $z \in \mathbb{R}^N \setminus \{0\}$ , o que implica  $V \in C^2(\mathbb{R}^N \setminus \{0\})$ . Isto é, dado  $z \in (\mathbb{R}^N \setminus \{0\})$ , existe  $\delta_z > 0$  tal que  $V \in C^2(\overline{B_{\delta_z}(z)})$  com  $\overline{B_{\delta_z}(z)} \subset \mathbb{R}^N \setminus \{0\}$ . Além disso, pelo Teorema 1.7, vale a imersão

$$V \in C^2(\overline{B_{\delta_z}(z)}) \hookrightarrow C^{1,\lambda}(\overline{B_{\delta_z}(z)}), \quad \forall \lambda \in (0, 1).$$

Como  $z \in \mathbb{R}^N$  foi tomado arbitrariamente, segue que  $V \in C_{loc}^{1,\lambda}(\mathbb{R}^N \setminus \{0\})$ .

Se  $z = 0$ , então

$$\begin{aligned} \frac{|h(x) - h(0)|}{|x - 0|^\lambda} &= |x|^{-\lambda} \left| x_i |x|^{\frac{-N-p-2}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \right| \\ &\leq |x|^{-\lambda+1} |x|^{\frac{-N-p+2}{p-1}} \left( \int_0^{|x|} t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} \\ &= |x|^{-\lambda} \left( \int_0^{|x|} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}}, \end{aligned}$$

assim, pela Fórmula do Valor Médio para integrais (Teorema 1.14), temos

$$\frac{|h(x) - h(0)|}{|x - 0|^\lambda} \leq |x|^{-\lambda} \psi(\theta(x))^{\frac{1}{p-1}} |x|^{\frac{1}{p-1}} = |x|^{\frac{1}{p-1}-\lambda} \psi(\theta(x))^{\frac{1}{p-1}},$$

onde  $0 \leq \theta(x) \leq |x|$ .

Tomando  $0 < \lambda \leq \frac{1}{p-1}$ , obtemos

$$\frac{|h(x) - h(0)|}{|x - 0|^\lambda} \leq |x|^{\frac{1}{p-1}-\lambda} \psi(\theta(x))^{\frac{1}{p-1}} < C,$$

onde  $C$  é uma constante.

Portanto,  $V \in C_{loc}^{1,\lambda}(\mathbb{R}^N)$ . E assim, concluímos que  $V$  é uma supersolução para a equação  $(P)_p$  onde tomamos  $f(x, t) = \rho(t)$ . Observe ainda que  $w = 0$  é subsolução para a referida equação e

$$0 \leq V(x) = \int_{|x|}^{\infty} \left( \frac{1}{s^{N-1}} \int_0^s t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} ds, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N,$$

ou seja, a subsolução é menor ou igual a supersolução para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ . Logo, concluímos pelo Teorema (ZY) que a equação

$$-div(|\nabla U|^{p-2} \nabla U) = \rho(x)$$

possui uma solução inteira  $U$ , limitada pela sub e supersolução, respectivamente. Ou seja,

$$0 \leq U(x) \leq V(x) \leq H_\infty < \infty, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$



Como

$$\begin{aligned} \lim_{|x| \rightarrow \infty} V(x) &= \lim_{|x| \rightarrow \infty} \left[ \int_0^\infty \left( \frac{1}{s^{N-1}} \int_0^s t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} ds \right. \\ &\quad \left. - \int_0^{|x|} \left( \frac{1}{s^{N-1}} \int_0^s t^{N-1} \psi(t) dt \right)^{\frac{1}{p-1}} ds \right] = 0, \end{aligned}$$

segue que

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} U(x) = 0,$$

e isso conclui a demonstração da Proposição 3.1.

---

## A.2 Demonstração do Lema 3.2: (Capítulo 3)

---

**Demonstração:** Considere

$$J(r) = \int_0^r \left( t^{1-N} \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} dt. \quad (\text{A.2})$$

Reescrevendo (A.2) temos

$$J(r) = \int_0^1 \left( t^{1-N} \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} dt + \int_1^r \left( t^{1-N} \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} dt. \quad (\text{A.3})$$

Note que para demonstrar esta proposição temos dois casos a considerar, isto é, o caso em que  $1 < p \leq 2$  e outro, quando  $p \geq 2$ . No que segue, provaremos o caso 1.

**Caso1:**  $1 < p \leq 2$

De (A.3), vemos que

$$\begin{aligned} \int_0^1 \left( t^{1-N} \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} dt &\leq \int_0^1 t^{\frac{1-N}{p-1}} t^{\frac{N-1}{p-1}} \left( \int_0^t \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} dt \\ &= \int_0^1 \left( \int_0^t \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} dt \\ &= \int_0^1 \psi(\theta(t))^{\frac{1}{p-1}} t^{\frac{1}{p-1}} dt < \infty, \end{aligned}$$

onde  $0 \leq \theta(t) \leq t$ . Então

$$J(r) \leq C_1 + \int_1^r \left( t^{1-N} \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} dt,$$

onde

$$C_1 := \int_0^1 \psi(\theta(t))^{\frac{1}{p-1}} t^{\frac{1}{p-1}} dt.$$

Agora, considerando a função convexa  $\phi(t) = t^{\frac{1}{p-1}}$ , teremos

$$\phi \left( \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right) = \left( \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}}.$$

Assim, pela proposição 1.11 (desigualdade de Jensen), segue que

$$\begin{aligned} \left( \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} &\leq \frac{\int_0^t (ts^{N-1} \psi(s))^{\frac{1}{p-1}} ds}{t} \\ &= t^{\frac{-p+2}{p-1}} \int_0^t s^{\frac{N-1}{p-1}} \psi(s)^{\frac{1}{p-1}} ds. \end{aligned}$$

Logo,

$$\begin{aligned} J(r) &\leq C_1 + \int_1^r t^{\frac{1-N}{p-1}} \left( \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} dt \\ &\leq C_1 + \int_1^r t^{\frac{1-N}{p-1}} \left( t^{\frac{1}{p-1} - \frac{p-1}{p-1}} \int_0^t s^{\frac{N-1}{p-1}} \psi(s)^{\frac{1}{p-1}} ds \right) dt \\ &= C_1 + \int_1^r t^{\frac{3-N-p}{p-1}} \left( \int_0^t s^{\frac{N-1}{p-1}} \psi(s)^{\frac{1}{p-1}} ds \right) dt \\ &= C_1 + \int_1^r t^{\frac{3-N-p}{p-1}} \left( \int_0^1 s^{\frac{N-1}{p-1}} \psi(s)^{\frac{1}{p-1}} ds \right) dt \\ &\quad + \int_1^r t^{\frac{3-N-p}{p-1}} \left( \int_1^t s^{\frac{N-1}{p-1}} \psi(s)^{\frac{1}{p-1}} ds \right) dt. \end{aligned}$$

Sabendo que,

$$\begin{aligned}
 \int_1^r t^{\frac{3-N-p}{p-1}} \left( \int_0^1 s^{\frac{N-1}{p-1}} \psi(s)^{\frac{1}{p-1}} ds \right) dt &\leq \int_1^r t^{\frac{3-N-p}{p-1}} \left( \int_0^1 \psi(s)^{\frac{1}{p-1}} ds \right) dt \\
 &= C_2 \int_1^r t^{\frac{3-N-p}{p-1}} dt \\
 &= C_2 \left[ \left( \frac{p-1}{-N+2} \right) r^{\frac{-N+2}{p-1}} - \left( \frac{p-1}{-N+2} \right) \right],
 \end{aligned}$$

onde pela Fórmula do Valor Médio para integrais (Teorema 1.14),  $C_2 := \psi(\theta(t))^{\frac{1}{p-1}}$  e, como por hipótese  $N \geq 3$ , segue, passando o limite quando  $r \rightarrow \infty$  na última desigualdade que

$$\int_1^r t^{\frac{3-N-p}{p-1}} \left( \int_0^1 s^{\frac{N-1}{p-1}} \psi(s)^{\frac{1}{p-1}} ds \right) dt = C_3 < \infty.$$

Agora tomando  $C_4 = C_1 + C_3$ , obtemos

$$J(r) \leq C_4 + \int_1^r t^{\frac{3-N-p}{p-1}} \left( \int_1^t s^{\frac{N-1}{p-1}} \psi(s)^{\frac{1}{p-1}} ds \right) dt. \quad (\text{A.4})$$

Integrando (A.4) por partes, implica que

$$\begin{aligned}
 J(r) &\leq C_4 + \int_1^r s^{\frac{N-1}{p-1}} \psi(s)^{\frac{1}{p-1}} ds \left( \frac{p-1}{-N+2} \right) t^{\frac{-N+2}{p-1}} \Big|_1^r \\
 &\quad - \left( \frac{p-1}{-N+2} \right) \int_1^r t^{\frac{-N+2}{p-1}} \left( t^{\frac{N-1}{p-1}} \psi(t)^{\frac{1}{p-1}} - \psi(1)^{\frac{1}{p-1}} \right) dt \\
 &= C_4 + \left( \frac{p-1}{-N+2} \right) r^{\frac{-N+2}{p-1}} \int_1^r s^{\frac{N-1}{p-1}} \psi(s)^{\frac{1}{p-1}} ds \\
 &\quad - \left( \frac{p-1}{-N+2} \right) \int_1^r t^{\frac{1}{p-1}} \psi(t)^{\frac{1}{p-1}} dt + \left( \frac{p-1}{-N+2} \right) \int_1^r t^{\frac{-N+2}{p-1}} \psi(1)^{\frac{1}{p-1}} dt \\
 &\leq C_4 + C_5 \int_1^r t^{\frac{1}{p-1}} \psi(t)^{\frac{1}{p-1}} dt,
 \end{aligned}$$

onde  $C_5 = \left(\frac{p-1}{N-2}\right) > 0$ .

Daí, passando ao limite a desigualdade acima quando  $r \rightarrow \infty$ , temos que

$$\lim_{r \rightarrow \infty} J(r) \leq \lim_{r \rightarrow \infty} \left( C_4 + C_5 \int_1^r t^{\frac{1}{p-1}} \psi(t)^{\frac{1}{p-1}} dt \right). \quad (\text{A.5})$$

Aplicando a hipótese (A) do Lema 3.2 na integral de (A.5), obtemos

$$H_\infty = \lim_{r \rightarrow \infty} J(r) < \infty.$$

Fica, assim, demonstrado o primeiro caso.

No que segue, passaremos a demonstrar o

**Caso 2:**  $p \geq 2$

Para tanto, considere

$$H(t) = \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds.$$

Consequentemente, uma das alternativas abaixo ocorrerá:

- (i)  $H(t) < 1, \quad \forall t > 0$     ou
- (ii)  $H(t_0) = 1$  para algum  $t_0 > 0$ .

Se (i) ocorrer, então

$$H(t)^{\frac{1}{p-1}} \leq 1, \quad \forall t > 0. \quad (\text{A.6})$$

Como consequência deste fato, temos

$$\begin{aligned} J(r) &= \int_0^r t^{\frac{1-N}{p-1}} H(t)^{\frac{1}{p-1}} dt \\ &\leq C_1 + \int_1^r t^{\frac{1-N}{p-1}} H(t)^{\frac{1}{p-1}} dt \\ &\stackrel{(\text{A.6})}{\leq} C_1 + \int_1^r t^{\frac{1-N}{p-1}} dt. \end{aligned}$$

Assim, usando a hipótese de que  $p < N$ , e passando ao limite a desigualdade acima quando  $r \rightarrow \infty$ , obtemos

$$H_\infty = \lim_{r \rightarrow \infty} J(r) \leq C_1 + \left( \frac{p-1}{-N+p} \right) \lim_{r \rightarrow \infty} r^{\frac{-N+p}{p-1}} - \left( \frac{p-1}{-N+p} \right) < \infty.$$

Por outro lado, se ocorrer (ii), então existe  $s_0 > 0$  tal que para todo  $s \geq s_0$ , tem-se que  $H(s) > 1$ . Daí, segue que

$$H(s)^{\frac{1}{p-1}} \leq H(s), \quad \forall s \geq s_0. \quad (\text{A.7})$$

Desta maneira,

$$\begin{aligned} J(r) &= \int_0^r t^{\frac{1-N}{p-1}} \left( \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} dt \\ &= \int_0^1 t^{\frac{1-N}{p-1}} \left( \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} dt + \int_1^r t^{\frac{1-N}{p-1}} \left( \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} dt \\ &\leq C_1 + \int_1^r t^{\frac{1-N}{p-1}} H(t)^{\frac{1}{p-1}} dt \\ &\leq C_1 + \int_1^{s_0} t^{\frac{1-N}{p-1}} H(t)^{\frac{1}{p-1}} dt + \int_{s_0}^r t^{\frac{1-N}{p-1}} H(t)^{\frac{1}{p-1}} dt \\ &\stackrel{(\text{A.7})}{\leq} C_1 + \int_1^{s_0} t^{\frac{1-N}{p-1}} H(t)^{\frac{1}{p-1}} dt + \int_{s_0}^r t^{\frac{1-N}{p-1}} H(t) dt \\ &= C_7 + \int_{s_0}^r t^{\frac{1-N}{p-1}} H(t) dt \end{aligned}$$

Ou seja,

$$J(r) = \int_0^r t^{\frac{1-N}{p-1}} \left( \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \right)^{\frac{1}{p-1}} dt \leq C_7 + \int_{s_0}^r t^{\frac{1-N}{p-1}} H(t) dt \quad (\text{A.8})$$

onde  $C_7 = C_1 + C_6$  e,

$$C_6 = \int_1^{s_0} t^{\frac{1-N}{p-1}} H(t)^{\frac{1}{p-1}} dt.$$

Integrando por partes a desigualdade (A.8), segue que

$$\begin{aligned}
 J(r) &\leq C_7 + \int_0^t s^{N-1} \psi(s) ds \left( \frac{p-1}{-N+p} \right) t^{\frac{-N+p}{p-1}} \Big|_1^r \\
 &\quad - \left( \frac{p-1}{-N+p} \right) \int_1^r t^{\frac{-N+p}{p-1}} t^{N-1} \psi(t) dt \\
 &= C_7 + \left( \frac{p-1}{-N+p} \right) r^{\frac{-N+p}{p-1}} \int_0^r s^{N-1} \psi(s) ds \\
 &\quad - \left( \frac{p-1}{-N+p} \right) \int_0^1 s^{N-1} \psi(s) ds - \left( \frac{p-1}{-N+p} \right) \int_1^r t^{\frac{N(p-2)+1}{p-1}} \psi(t) dt \\
 &\leq C_7 + C_8 + C_9 \int_1^r t^{\frac{N(p-2)+1}{p-1}} \psi(t) dt,
 \end{aligned}$$

onde

$$C_8 = \left( \frac{p-1}{-N+p} \right) r^{\frac{-N+p}{p-1}} \int_0^r s^{N-1} \psi(s) ds \quad \text{e} \quad C_9 = - \left( \frac{p-1}{-N+p} \right).$$

Considerando  $C_{10} = C_7 + C_8$ , segue que

$$J(r) \leq C_{10} + C_9 \int_1^r t^{\frac{N(p-2)+1}{p-1}} \psi(t) dt.$$

Passando ao limite a desigualdade acima quando  $r \rightarrow \infty$ , e usando a hipótese (B), obtemos

$$H_\infty = \lim_{r \rightarrow \infty} J(r) < \infty.$$

Assim, acabamos de demonstrar do Lema 3.2.

---

### A.3 Demonstração do Lema 3.3: (Capítulo 3)

---

**Demonstração:** Para demonstrar este lema, observe que existem constantes positivas  $\delta$  e  $M$ , tais que

$$F(s)^{\frac{1}{p-1}} \geq s \delta^p, \quad \forall s \geq M. \tag{A.9}$$

De fato, suponha por contradição que o resultado (A.9) seja falso. Logo, assumiremos que existe uma sequência crescente  $\{s_j\}$ , tal que  $\lim_{j \rightarrow \infty} s_j = \infty$ , e também que

$$\frac{F(s_j)^{\frac{1}{p-1}}}{s_j} < \frac{1}{j}, \quad \forall j = 1, 2, \dots \quad (\text{A.10})$$

Logo por (A.10),

$$F(s_j)^{-\frac{1}{p-1}} > \frac{j}{s_j}, \quad \forall j = 1, 2, \dots \quad (\text{A.11})$$

Desde que, por hipótese,  $F$  é não-decrescente, segue que

$$F(s) \leq F(s_j), \quad \forall s \in [0, s_j]. \quad (\text{A.12})$$

Sabendo que por hipótese,

$$G(s) = \int_0^s F(t) dt \leq \int_0^s F(s) dt = F(s) \int_0^s dt = s F(s), \quad (\text{A.13})$$

segue que

$$G(s) \leq s F(s), \quad \forall s > 0$$

e, por (A.12) obtemos

$$G(s) \leq s F(s) \leq s F(s_j), \quad \forall s \in [0, s_j].$$

Consequentemente, para  $1 < s_1 < s_j$ , segue que

$$\int_{s_1}^{s_j} G(s)^{-\frac{1}{p}} ds \geq \int_{s_1}^{s_j} [s F(s_j)]^{-\frac{1}{p}} ds = \int_{s_1}^{s_j} s^{-\frac{1}{p}} [F(s_j)]^{-\frac{1}{p}} ds. \quad (\text{A.14})$$

Mas por (A.11),

$$F(s_j) < \left(\frac{s_j}{j}\right)^{p-1}. \quad (\text{A.15})$$

Elevando (A.15) à  $-1/p$ , temos

$$F(s_j)^{-\frac{1}{p}} > \left(\frac{j}{s_j}\right)^{\frac{p-1}{p}}. \quad (\text{A.16})$$

Logo, aplicando (A.16) em (A.14), obtemos

$$\begin{aligned} \int_{s_1}^{s_j} G(s)^{-\frac{1}{p}} ds &\geq \left(\frac{j}{s_j}\right)^{\frac{p-1}{p}} \int_{s_1}^{s_j} s^{-\frac{1}{p}} ds \\ &= \left(\frac{p}{p-1}\right) \left(\frac{j}{s_j}\right)^{\frac{p-1}{p}} \left(s_j^{\frac{p-1}{p}} - s_1^{\frac{p-1}{p}}\right) \\ &= \left(\frac{p}{p-1}\right) j^{\frac{p-1}{p}} \left(1 - \left(\frac{s_1}{s_j}\right)^{\frac{p-1}{p}}\right), \end{aligned}$$

ou seja,

$$\int_{s_1}^{s_j} G(s)^{-\frac{1}{p}} ds \geq \left(\frac{p}{p-1}\right) j^{\frac{p-1}{p}} \left(1 - \left(\frac{s_1}{s_j}\right)^{\frac{p-1}{p}}\right). \quad (\text{A.17})$$

Portanto, segue de (A.17) que

$$\lim_{j \rightarrow \infty} \int_{s_1}^{s_j} G(s)^{-\frac{1}{p}} ds = \infty$$

contradizendo o fato de

$$\int_1^{\infty} G(t)^{-\frac{1}{p}} dt < \infty.$$

Assim, existem constantes positivas  $\delta$  e  $M$ , tais que

$$F(s)^{\frac{1}{p-1}} \geq s \delta^p, \quad \forall s \geq M.$$

Observe que por (A.13)

$$G(s) \leq s F(s).$$

Então, por (A.9), temos que (A.13) é tal que

$$G(s) \leq \frac{F(s)^{\frac{p}{p-1}}}{\delta^p}, \quad \forall s \geq M.$$

Daí, inferimos que

$$G(s)^{\frac{1}{p}} \leq \frac{F(s)^{\frac{1}{p-1}}}{\delta}, \quad \forall s \geq M.$$



e conseqüentemente, temos que

$$\frac{1}{G(s)^{\frac{1}{p}}} \geq \frac{\delta}{F(s)^{\frac{1}{p-1}}}, \quad \forall s \geq M. \quad (\text{A.18})$$

Agora reescrevendo a equação (3.23), obtemos que

$$\int_1^\infty \frac{ds}{F(s)^{\frac{1}{p-1}}} = \int_1^M \frac{ds}{F(s)^{\frac{1}{p-1}}} + \int_M^\infty \frac{ds}{F(s)^{\frac{1}{p-1}}}, \quad (\text{A.19})$$

e como a integral de 1 a  $M$  é finita, uma vez que temos a integração de uma função monótona num compacto, segue por (A.18), que a equação A.19 é tal que

$$\int_1^\infty \frac{1}{F(s)^{\frac{1}{p-1}}} ds \leq C + \frac{1}{\delta} \int_1^\infty \frac{ds}{G(s)^{\frac{1}{p}}},$$

onde

$$C = \int_1^M \frac{ds}{F(s)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Mas por hipótese,  $\delta$  é um número real positivo e

$$\int_1^\infty \frac{ds}{G(s)^{\frac{1}{p}}} < \infty.$$

Concluimos então que

$$\int_1^\infty \frac{ds}{F(s)^{\frac{1}{p-1}}} < \infty,$$

o que prova o Lema 3.3.

---

---

## APÊNDICE B

---

# VERIFICAÇÃO DE EXEMPLOS E ADAPTAÇÃO DOS TEOREMAS (*DH*) E (*GL*) AO TEOREMA (*ZY*)

Neste apêndice, faremos a verificação dos exemplos apresentados na introdução deste trabalho e mostraremos que as hipóteses do Teorema (*ZY*) podem ser adaptadas de forma que possamos fazer uso dos Teoremas (*DH*) e (*GL*) utilizados no capítulo 2, enunciados no Capítulo 1. Nos exemplos que se seguem,  $\rho$  é uma função que satisfaz as hipóteses da Proposição 3.1 e  $\psi(r) = \max_{|x|=r} \rho(x)$ .

---

### B.1 Verificação dos exemplos $E_1$ e $E_2$ :

---

$$(E_1) \quad -\Delta_p u = \rho(x)u^\gamma[\ln(1+u)]^\eta, \quad x \in \mathbb{R}^N.$$

Considere  $F(u) = u^\gamma [\ln(1+u)]^\eta$  e analisemos os limites (*i*) – (*iv*) com restrições impostas a  $\gamma$  e  $\eta$ .

$$(i) \quad \lim_{u \rightarrow 0^+} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = 0 \quad \text{quando} \quad \gamma > p-1 \quad \text{e} \quad \eta \geq 0$$

$$(ii) \quad \lim_{u \rightarrow 0^+} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = 0 \quad \text{quando} \quad \gamma = p-1 \quad \text{e} \quad \eta > 0$$

$$(iii) \quad \lim_{u \rightarrow \infty} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = 0 \quad \text{quando} \quad \gamma = p-1 \quad \text{e} \quad \eta = 0$$

$$(iv) \quad \lim_{u \rightarrow \infty} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = 0 \quad \text{quando} \quad 0 < \gamma < p-1 \quad \text{e} \quad \eta \text{ arbitrário,}$$

e, em seguida, aplicaremos o Teorema (*MS*<sub>1</sub>).

Observe que os casos (*i*) – (*iii*) seguem trivialmente. Já no caso (*iv*), temos algumas possibilidades para  $\eta$ . Quando  $\eta = 0$  ou  $\eta < 0$ , obtemos  $\lim_{u \rightarrow \infty} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = 0$ . Se  $\eta = 1$ , temos que

$$\lim_{u \rightarrow \infty} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = \lim_{u \rightarrow \infty} \frac{[\ln(1+u)]^\eta}{u^{(p-1)-\gamma}} \stackrel{\text{L'Hopital}}{=} \lim_{u \rightarrow \infty} \frac{\eta [\ln(1+u)]^{\eta-1}}{(1+u)((p-1)-\gamma)u^{(p-1)-\gamma-1}}.$$

Tomando  $C = (p-1) - \gamma$ , segue que

$$\lim_{u \rightarrow \infty} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = \lim_{u \rightarrow \infty} \frac{[\ln(1+u)]^\eta}{Cu^{(p-1)-\gamma-1} + Cu^{(p-1)-\gamma}}. \quad (\text{B.1})$$

Assim, usando L'Hopital  $N+m$  vezes em (B.1), onde  $m$  é um inteiro positivo, o numerador tende a um número positivo pequeno e o denominador a infinito. Logo,

$$\lim_{u \rightarrow \infty} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = \lim_{u \rightarrow \infty} \frac{[\ln(1+u)]^\eta}{u^{(p-1)-\gamma}} = 0.$$

Desde que a função  $f(x, u) = \rho(x) u^\gamma [\ln(1+u)]^\eta$  é localmente Hölder contínua na variável  $x$ , localmente Lipschitz em  $u$  e além disso,

$$|f(x, u)| = |\rho(x)| |u^\gamma [\ln(1+u)]^\eta| \leq \psi(|x|) u^\gamma [\ln(1+u)]^\eta,$$

segue pelo Teorema (*MS*<sub>1</sub>) que o problema  $E_1$  possui uma infinidade de soluções inteiras positivas limitadas. Além do que, cada uma dessas soluções são limitadas inferiormente e superiormente por uma constante positiva.

Agora analisaremos o problema

$$(E_2) \quad -\Delta_p u = \rho(x)(1 - \cos u)u^{p-2}, \quad x \in \mathbb{R}^N.$$

Para tanto, seja  $F(u) = u^{p-2}(1 - \cos u)$ . A função  $F$ , tal como definida, satisfaz

$$\lim_{u \rightarrow 0^+} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = 0,$$

visto que

$$\lim_{u \rightarrow 0^+} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = \lim_{u \rightarrow 0^+} \frac{1 - \cos u}{u} \stackrel{\text{L'Hopital}}{=} \lim_{u \rightarrow 0^+} \sin u = 0$$

para todo  $p > 1$ .

Agora, tomando  $\rho$  nas condições da Proposição 3.1 e de forma semelhante ao que foi feito no exemplo  $E_1$ , concluímos que  $E_2$  possui uma infinidade de soluções inteiras positivas limitadas em  $\mathbb{R}^N$ , onde cada uma dessas soluções é limitada por baixo uma constante positiva.

---

## B.2 Verificação dos exemplos $E_3$ e $E_4$ :

---

$$(E_3) \quad -\Delta_p u = \rho(x)u^{-\alpha}, \quad x \in \mathbb{R}^N$$

onde  $\alpha > 0$ .

Seja  $F(u) = u^{-\alpha}$ . Suponha que exista  $\psi(|x|)$  tal que  $\rho(x) \leq \psi(|x|)$  para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ .

Observe que a hipótese (7) do Teorema (*MS*<sub>1</sub>) também se mantém, visto que

$$\lim_{u \rightarrow \infty} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = \lim_{u \rightarrow \infty} u^{-\alpha-(p-1)} \stackrel{\alpha \geq 0}{=} 0.$$

Agora, para o problema

$$(E_4) \quad -\Delta_p u = K(x)u^{p^*-1}, \quad x \in \mathbb{R}^N$$

onde  $p^* = \frac{Np}{N-p}$ , suponha que exista  $\psi(|x|)$  onde  $K(x) \leq \psi(|x|)$ , ambas localmente Hölder contínuas e  $H_\infty$ . Note que

$$\lim_{u \rightarrow 0^+} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = \lim_{u \rightarrow 0^+} u^{\frac{p^2}{N-p}} = 0$$

onde  $p < N$ . Logo, pelo Teorema (*MS*<sub>1</sub>) segue que  $E_3$  e  $E_4$  possuem uma infinidade de soluções inteiras positivas limitadas inferiormente por uma constante positiva.

---

### B.3 Verificação do exemplo $E_5$ :

---

Recordemo-nos que

$$(E_5) \quad -\Delta_p u + \rho(x)(\operatorname{sen}^2(u^{\frac{p-1}{2}}) + u^\theta) = 0, \quad x \in \mathbb{R}^N, \quad \theta > p-1 \quad \text{e} \quad p > 1.$$

Considere  $F(u) = \operatorname{sen}^2(u^{\frac{p-1}{2}}) + u^\theta$ . Mostraremos inicialmente que o Teorema (*MS*<sub>1</sub>) não é aplicável ao problema  $E_5$ . Para tanto, calcularemos os limites da hipótese (7) do referido teorema.

$$\lim_{u \rightarrow 0^+} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = \lim_{u \rightarrow 0^+} \left\{ \frac{\operatorname{sen}^2(u^{\frac{p-1}{2}})}{u^{p-1}} + u^{\theta-(p-1)} \right\}.$$

Fazendo  $t = u^{\frac{p-1}{2}}$ , observe que quando  $u \rightarrow 0^+$ ,  $t \rightarrow 0^+$ . Assim,

$$\lim_{u \rightarrow 0^+} \frac{\operatorname{sen}^2(u^{\frac{p-1}{2}})}{u^{p-1}} = \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{\operatorname{sen}^2 t}{t^2} = \lim_{t \rightarrow 0^+} \left( \frac{\operatorname{sen} t}{t} \right)^2 = 1$$

Logo,

$$\lim_{u \rightarrow 0^+} \left\{ \frac{\operatorname{sen}^2(u^{\frac{p-1}{2}})}{u^{p-1}} + u^{\theta-(p-1)} \right\} = 1,$$

visto que

$$\lim_{u \rightarrow 0^+} u^{\theta-(p-1)} = 0.$$

Além disso,

$$\lim_{u \rightarrow \infty} \frac{F(u)}{u^{p-1}} = \lim_{u \rightarrow \infty} \left\{ \frac{\text{sen}^2(u^{\frac{p-1}{2}})}{u^{p-1}} + u^{\theta-(p-1)} \right\} = \infty.$$

Logo, o Teorema (*MS*<sub>1</sub>) não é aplicável. Agora,

$$G(t) = \int_0^t F(s) ds = \int_0^t \text{sen}^2(s^{\frac{p-1}{2}}) ds + \int_0^t s^\theta ds \geq \int_0^t s^\theta ds = \frac{t^{\theta+1}}{(\theta+1)} < \infty,$$

daí segue que

$$\frac{1}{G(t)^p} \leq \left( \frac{(\theta+1)}{t^{\theta+1}} \right)^{\frac{1}{p}}, \quad \forall t > 0.$$

Assim,

$$\int_1^\infty \frac{dt}{G(t)^{\frac{1}{p}}} \leq \int_1^\infty \left( \frac{\theta+1}{t^{\theta+1}} \right)^{\frac{1}{p}} dt = \left( \frac{p(\theta+1)^{\frac{1}{p}}}{p-(\theta+1)} \right) \lim_{r \rightarrow \infty} \left( r^{\frac{p-(\theta+1)}{p}} - 1 \right) = \left( \frac{p(\theta+1)^{\frac{1}{p}}}{p-(\theta+1)} \right),$$

visto que por hipótese,  $\theta > p - 1$ . Desta forma, note que a hipótese (10) do Teorema (*MS*<sub>3</sub>) está verificada. Note que

$$\begin{aligned} \int_0^\infty \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} &= \int_0^\infty \frac{dt}{(\text{sen}^2(t^{\frac{p-1}{2}}) + t^\theta)^{\frac{1}{p-1}}} \\ &\leq \int_0^\infty t^{-\frac{\theta}{p-1}} dt \\ &= \left( \frac{p-1}{p-(\theta+1)} \right) \left\{ \lim_{r \rightarrow \infty} r^{\frac{p-(\theta+1)}{p-1}} - \lim_{r \rightarrow 0} r^{\frac{p-(\theta+1)}{p-1}} \right\} = \infty. \end{aligned}$$

Então, tome  $\rho$  tal que

$$\|U\|_\infty < \int_0^\infty \frac{dt}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}}.$$

Logo, a hipótese (11) está verificada, donde concluímos que o problema  $E_5$  possui uma infinidade de soluções positivas limitadas em  $\mathbb{R}^N$ .

## B.4 Verificação do exemplo $E_6$ :

---

$$(E_6) \quad -\Delta_p u = \rho(x)u^{p-1}, \quad x \in \mathbb{R}^N$$

Seja  $F(u) = u^{p-1}$ . Desde que

$$\begin{aligned} \lim_{u \rightarrow 0^+} \frac{F(u)}{u^{p-1}} &= 1 \\ \lim_{u \rightarrow \infty} \frac{F(u)}{u^{p-1}} &= 1, \end{aligned}$$

segue que a condição (7) do Teorema ( $MS_1$ ) não é satisfeita. Além disso, observe que

$$G(t) = \int_0^t F(s) ds = \int_0^t \frac{1}{s^{p-1}} ds = \frac{t^{2-p}}{2-p}$$

donde temos

$$\begin{aligned} \int_1^\infty \frac{dt}{G(t)^{\frac{1}{p}}} &= \int_1^\infty \left( \frac{2-p}{t^{2-p}} \right)^{\frac{1}{p}} dt = (2-p)^{\frac{1}{p}} \int_1^\infty (t^{p-2})^{\frac{1}{p}} dt \\ &= (2-p)^{\frac{1}{p}} \lim_{r \rightarrow \infty} \int_1^r t^{\frac{p-2}{p}} dt \\ &= (2-p)^{\frac{1}{p}} \left( \frac{p}{2p-2} \right) \lim_{r \rightarrow \infty} (r^{\frac{2p-2}{p}} - 1) = \infty. \end{aligned}$$

Desta maneira, o Teorema ( $MS_3$ ) não é apropriado para este exemplo. Mas, observe que

$$\frac{t}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} = \frac{t}{t} = 1.$$

Logo,

$$\sup_{t \in (0, \infty)} \left( \frac{t}{F(t)^{\frac{1}{p-1}}} \right) = 1.$$

E, se  $\|U\|_\infty < 1$ , então o Teorema ( $MS_4$ ) se aplica. Observe ainda que, quando

$$\|U\|_\infty \geq 1,$$

tome  $\lambda > 0$  tal que  $\lambda \|U\|_\infty < 1$ . Assim,

$$-\Delta_p(\lambda^{\frac{1}{p-1}}U) = \lambda(-\Delta_p U) = \lambda\rho(x).$$

Logo, o problema

$$(P)_\lambda : \begin{cases} -\Delta_p U = \lambda\rho(x), & \mathbb{R}^N \\ U(x) > 0 & \text{em } \mathbb{R}^N \\ U(x) \rightarrow 0 & \text{quando } |x| \rightarrow \infty \end{cases}$$

tem uma solução  $V = \lambda U$ . Além disso, existe um número  $\lambda^* > 0$  tal que o problema

$$\begin{cases} -\Delta_p u + \lambda\rho(x)F(u) = 0, & \mathbb{R}^N \\ u(x) > 0 & \text{em } \mathbb{R}^N \end{cases}$$

tem uma infinidade de soluções positivas, limitadas inferiormente por uma constante positiva, para cada  $\lambda \in (0, \lambda^*)$ .

---

## B.5 Aplicação do Teorema (*DH*) (Capítulo 1)

---

Observe que, como  $B_R$  é um subconjunto compacto de  $\mathbb{R}^N$ , então as funções  $v$  e  $w$  assumem valores máximo e mínimo em pontos de  $\overline{B}_R$ . Ou seja,

$$C_R^1 \leq w(x) \leq g(x) \leq v(x) \leq C_R^2, \quad \forall x \in \overline{B}_R.$$

Desde que, pelo Teorema (*ZY*),  $f$  é uma função real localmente Lipschitz contínua na variável  $u$  no conjunto  $\Sigma$ , segue que  $f$  é contínua na variável  $u$ . Daí,  $f$  assume valores máximo e mínimo em pontos do intervalo compacto  $[C_R^1, C_R^2]$ . Desta forma,

$$|f(x, u)| \leq \max_{t \in [C_R^1, C_R^2]} |f(x, t)|.$$



Ou seja, para cada  $x \in \mathbb{R}^N$ ,  $f$  é limitada na variável  $u$ , o que motiva a seguinte definição

$$k_{1,R}(x) := \max_{t \in [C_R^1, C_R^2]} |f(x, t)|.$$

**Afirmção B.5.1:**  $k_{1,R} \in L^{p'}(B_R)$ , onde  $1 < p < \infty$ .

Para tanto, observe que por hipótese do Teorema (*ZY*),  $f$  é uma função real definida em  $\mathbb{R}^{N+1}$  e é localmente Hölder contínua com expoente  $\lambda \in (0, 1)$  na variável  $x$ . Logo,  $f$  é contínua para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ , e portanto, para todo  $x \in \overline{B}_R$ . Daí, segue que

$$|f(x, u)| \leq \sup_{(y,s) \in \overline{B}_R \times [C_R^1, C_R^2]} |f(y, s)| \leq \widehat{C}_R$$

o que implica,

$$k_{1,R}(x) \leq \widehat{C}_R \quad \text{em } B_R.$$

Como consequência deste fato,  $k_1 \in L^\infty(B_R) \subset L^{p'}(B_R)$ . Agora,  $w$  é subsolução em  $\mathbb{R}^N$  da equação  $(P)_p$ . Então,

$$\int_{\mathbb{R}^N} |\nabla w|^{p-2} \nabla w \nabla \varphi \, dx \leq \int_{\mathbb{R}^N} f(x, w) \varphi \, dx \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^N) \quad \text{e } \varphi \geq 0.$$

Considere  $\sigma \in W_0^{1,p}(B_R)$ ,  $\sigma \geq 0$  e  $\psi_n \geq 0 \in C_0^\infty(B_R)$  tal que  $\psi_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \sigma$  em  $W^{1,p}(B_R)$ .

Defina  $\tilde{\psi}_n : \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$  dada por

$$\tilde{\psi}_n(x) = \begin{cases} \psi_n(x), & x \in B_R \\ 0, & x \in B_R^C \end{cases}$$

Logo,  $\tilde{\psi}_n \in C_0^\infty(\mathbb{R}^N)$  e  $\tilde{\psi}_n \geq 0$  para todo  $x \in \mathbb{R}^N$ . Desta forma,

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^N} |\nabla w|^{p-2} \nabla w \nabla \tilde{\psi}_n \, dx &= \int_{B_R} |\nabla w|^{p-2} \nabla w \nabla \tilde{\psi}_n \, dx \leq \int_{B_R} f(x, w) \tilde{\psi}_n \, dx \\ &= \int_{\mathbb{R}^N} f(x, w) \tilde{\psi}_n \, dx, \quad \forall n \geq 1. \end{aligned}$$

Isto é,

$$\int_{B_R} |\nabla w|^{p-2} \nabla w \nabla \psi_n \, dx \leq \int_{B_R} f(x, w) \psi_n \, dx, \quad \forall n \geq 1.$$

Segue, passando ao limite a última desigualdade, que

$$\int_{B_R} |\nabla w|^{p-2} \nabla w \nabla \sigma \, dx \leq \int_{B_R} f(x, w) \sigma \, dx.$$

De forma análoga, obtemos que  $v$  é supersolução fraca do problema  $(P)_R$  para toda  $\varphi$  em  $W_0^{1,p}(B_R)$  com  $\varphi \geq 0$  em  $B_R$ . Portanto, concluímos que o problema  $(P)_R$  admite uma solução fraca  $u_R$  com

$$w(x) \leq u_R(x) \leq v(x), \quad \forall x \in B_R.$$

---

## B.6 Aplicação do Teorema (*GL*) (Capítulo 1)

---

A idéia básica da aplicação deste Teorema é considerar  $\Omega$  como sendo  $B_{R_0}$ , uma bola de raio  $R_0$  em  $\mathbb{R}^N$  e funções apropriadas que satisfaçam as hipóteses pertinentes.

Para  $R_0 = 2$ , temos que  $u_R$  é solução fraca do problema  $(P)_R$  para todo  $x \in B_2$ . Prosseguindo, verificaremos as condições (i) – (iv) do Teorema em pauta.

Para todo  $(x, z, \eta) \in \partial B_R \times [-M_0, M_0] \times \mathbb{R}^N$ , e para todo  $(y, w) \in B_R \times [-M_0, M_0]$  onde  $M_0 = \max\{\max v, -\min w\}$  consideremos

$$A(x, z, \eta) = |\eta|^{p-2} \eta \quad \text{e} \quad A^i(x, z, \eta) = |\eta|^{p-2} \eta_i.$$

Segue-se então que,

$$a^{ij}(x, z, \eta) = \frac{\partial A^i}{\partial \eta_j}(x, z, \eta) = (p-2) |\eta|^{p-3} \frac{\eta_j}{|\eta|} \eta_i + |\eta|^{p-2} \delta_{ij}.$$

Ou seja,

$$a^{ij}(x, z, \eta) = (p-2) |\eta|^{p-4} \eta_i \eta_j + |\eta|^{p-2} \delta_{ij}.$$

Sabendo disso, temos

$$\sum_{i,j=1}^N a^{ij}(x, z, \eta) \xi_i \xi_j = \sum_{i,j=1}^N (p-2) |\eta|^{p-4} \eta_i \eta_j \xi_i \xi_j + \sum_{i,j=1}^N |\eta|^{p-2} \delta_{ij} \xi_i \xi_j.$$

Como,

$$\begin{aligned}
 \sum_{i,j=1}^N (p-2) |\eta|^{p-4} \eta_i \eta_j \xi_i \xi_j &= \sum_{i=1}^N (p-2) |\eta|^{p-4} \eta_i \xi_i \sum_{j=1}^N \eta_j \xi_j \\
 &= \sum_{i=1}^N (p-2) |\eta|^{p-4} \eta_i \xi_i (\eta \xi) = (p-2) |\eta|^{p-4} (\eta \xi) \sum_{i=1}^N \eta_i \xi_i \\
 &= (p-2) |\eta|^{p-4} (\eta \xi) (\eta \xi) = (p-2) |\eta|^{p-4} (\eta \xi)^2,
 \end{aligned}$$

e,

$$\sum_{i,j=1}^N |\eta|^{p-2} \delta_{ij} \xi_i \xi_j = \sum_{i,j=1}^N |\eta|^{p-2} \xi_i^2 = |\eta|^{p-2} |\xi|^2,$$

então,

$$\begin{aligned}
 \sum_{i,j=1}^N a^{ij}(x, z, \eta) \xi_i \xi_j &= \sum_{i,j=1}^N (p-2) |\eta|^{p-4} \eta_i \eta_j \xi_i \xi_j + \sum_{i,j=1}^N |\eta|^{p-2} \delta_{ij} \xi_i \xi_j \\
 &= (p-2) |\eta|^{p-4} (\eta \xi)^2 + |\eta|^{p-2} |\xi|^2 \\
 &\geq |\eta|^{p-2} |\xi|^2.
 \end{aligned}$$

Considerando  $\lambda = 1$ ,  $k = 0$  e  $m = p - 2$ , temos que a condição (i) do Teorema (*GL*) é satisfeita.

Para a condição (ii), assumindo  $\xi = (1, 1, \dots, 1, 1)$ , segue que

$$\begin{aligned}
 \sum_{i,j=1}^N (p-2) |\eta|^{p-4} \eta_i \eta_j \xi_i \xi_j + \sum_{i,j=1}^N |\eta|^{p-2} \delta_{ij} \xi_i \xi_j &= (p-2) |\eta|^{p-4} (\eta \xi)^2 + |\eta|^{p-2} |\xi|^2 \\
 &\leq (p-2) |\eta|^{p-4} |\eta|^2 |\xi|^2 + |\eta|^{p-2} |\xi|^2 \\
 &\leq N(p-1) |\eta|^{p-2}.
 \end{aligned}$$

Logo,

$$\begin{aligned}
 \left| \sum_{i,j=1}^N a^{ij}(x, z, \eta) \right| &= \left| \sum_{i,j=1}^N a^{ij}(x, z, \eta) \xi_i \xi_j \right| \\
 &= \left| \sum_{i,j=1}^N (p-2) |\eta|^{p-4} \eta_i \eta_j \xi_i \xi_j + \sum_{i,j=1}^N |\eta|^{p-2} \delta_{ij} \xi_i \xi_j \right| \\
 &\leq |N(p-1) |\eta|^{p-2}| \\
 &= N(p-1) |\eta|^{p-2}.
 \end{aligned}$$

Tomando  $\Lambda$  uma constante tal que  $\Lambda \geq N(p-1)$ , concluímos que a condição (*ii*) está verificada.

Afirmamos que o item (*iii*) é imediato, visto que

$$|A(x, z, \eta) - A(y, w, \eta)| = |\eta|^{p-2}\eta - |\eta|^{p-2}\eta = 0 \leq \Lambda(1 + |\eta|)^{m+1} [ |x - y|^\alpha + |z - w|^\alpha ]$$

Quanto ao item (*iv*), tal como visto na afirmação B.5.1 da aplicação do Teorema (*DH*), observe que

$$|B(x, z, \eta)| = |f(x, z)| \leq \max_{(y,s) \in \bar{B}_2 \times [C_1^1, C_1^2]} |f(y, s)| \leq \widehat{C}_1 \leq \widehat{C}_1(1+|\eta|)^{p-2+2} = \widehat{C}_1(1+|\eta|)^{m+2}.$$

Logo, tomando  $\Lambda = \max(\widehat{C}_1, N(p-1))$ , segue que a condição (*iv*) está verificada. E, visto que  $u_R$  é uma solução fraca do problema ( $P$ )<sub>R</sub> com

$$\| u_R \|_{L^\infty(B_2)} \leq \| w \|_{L^\infty(B_2)} + \| v \|_{L^\infty(B_2)} = M_0,$$

então pelo Teorema (*GL*) existe uma constante  $\beta = \beta(\Lambda/\lambda, m, N) > 0$  tal que  $u_R \in C^{1,\beta}(\bar{B}_1)$ .

Como pelo Teorema 1.7 vale a imersão  $C^{1,\beta}(\bar{B}_1) \hookrightarrow C^1(\bar{B}_1)$ , então  $u_R \in C^1(\bar{B}_1)$ . Além disso,

$$\| u_R \|_{1,\beta} \leq C'_1(\Lambda/\lambda, m, M_0, N, B_1).$$

Tomando agora  $\Omega = B_3$  no Teorema (*GL*), obteremos que existe uma constante

$$C'_2 = C'_2(\Lambda/\lambda, m, M_0, N, B_3)$$

tal que

$$\|u_R\|_{1,\beta} \leq C'_2.$$

Logo, para toda bola com raio  $R \geq 2$ , o mesmo argumento se aplica, donde teremos que a norma de  $u_R$  no espaço  $C^{1,\beta}(B_{R_0})$  é limitada por uma constante independente de  $R$ .

---

# REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS

- [1] Adams, R. A., *Sobolev Spaces*, Academic Press, New York, 1975.
- [2] Brezis, H., *Analyse Fonctionnelle - Théorie et applications*, Masson, Paris, 1983.
- [3] Brezis, H. and Kamin, S., *Sublinear elliptic equations in  $\mathbb{R}^N$* , Manuscripta Math. 74 (1992), no. 1, 87-106.
- [4] Cheng, K. S. and Ni, W. M., *On the structure of the conformal scalar curvature equation on  $\mathbb{R}^N$* , Indiana Univ. Math. J. 41 (1992), no. 1, 261-278.
- [5] Cirstea, F. C. and Radulescu, V., *Existence and uniqueness of positive solutions to a semilinear elliptic problem in  $\mathbb{R}^N$* , J. Math. Anal. Appl. 229 (1999), no. 2, 417-425.
- [6] Deuel, J. and Hess, P., *A Criterion for the existence of solutions of non-linear elliptic, Boundary value problems* 74 (1976) 49-54.
- [7] DiBenedetto, E.,  *$C^{1+\alpha}$  Local regularity of weak solutions of degenerate elliptic equations*, Nonlinear Anal. 7 (1983), no. 7, 8 pp.

- 
- [8] Figueiredo, D. G., *Equações elípticas não-lineares*, IMPA, Rio de Janeiro, 1977.
- [9] Ghergu, M. and Radulescu, V., *Ground state solutions for the singular Lane-Emden-Fowler equation with sublinear convection term*, J. Math. Anal. Appl. 333 (2007), no. 1, 265-273.
- [10] Gonçalves, J. V. and Santos, C. A., *Existence and asymptotic behavior of non-radially symmetric ground states of semilinear singular elliptic equations*, Nonlinear Anal. 65 (2006), no. 4, 719-727.
- [11] Gonçalves, J. V. and Santos, C. A., *Positive solutions for a class of quasilinear singular equations*, Electron. J. Differential Equations, (2004), no. 56, 15 pp.
- [12] Gonçalves, J. V., Melo, A. L., Santos, C. A., *On existence of  $L^\infty$ - ground states for singular elliptic equations in the presence of a strongly nonlinear term*, Adv. Nonlinear Stud. 7 (2007), no. 3, 475-490.
- [13] Ladyzhenskaya, O. A. and Ural'tseva, N. N., *Linear and quasilinear elliptic equations*, Academic Press, New York, London, 1968
- [14] Lieberman, G. M., *Boundary regularity for solutions of degenerate elliptic equations*, Nonlinear Anal. 12 (11) (1988) 1203-1219.
- [15] Lima, E. L., *Análise Real*, vol. 1, IMPA, Rio de Janeiro, 1997.
- [16] Lima, E. L., *Curso de Análise*, vol. 2, IMPA, Rio de Janeiro, 2004.
- [17] Lu, Q., Yang, Z. and Twizell, E. H., *Existence of entire explosive positive solutions of quasi-linear elliptic equations*, Appl. Math. and Comput. 148 (2004), 359-372.
- [18] Medeiros, L. A. e Miranda M. M., *Espaços de Sobolev: Iniciação aos Problemas Elípticos não Homogêneos*, UFRJ, Rio de Janeiro, 2000.

- 
- [19] Ni, W. M. , *On the elliptic equation  $\Delta u + K(x)e^{2u} = 0$ , and conformal metrics with prescribed Gaussian curvatures* , Invent. Math. 66 (1982), no. 2, 343-352.
- [20] Ni, W. M. , *On the elliptic equation  $\Delta u + K(x)u^{\frac{n+2}{n-2}} = 0$ , its generalizations, and applications in geometry* , Indiana Univ. Math. 31 (1982), no. 4, 493-529.
- [21] Tolksdorf, P., *On the Dirichletproblem for quasilinear equations in domains with conical boundary points* , Comm. in Partial Differential Equations 8 (7) (1983), 773-817.
- [22] Tolksdorf, P., *Regularity for a more general class of quasilinear elliptic equations*, J. Diff. Equations 51 (1984), 126-150.
- [23] Yang, Z. *Existence of positive bounded entire solutions for quasilinear elliptic equations*, Appl. Math. Comput. 156 (2004), 743-754.
- [24] Yang, Z. and Xu, B., *Entire Bounded Solutions for a Class of Quasilinear Elliptic Equations*, Boundary Value Problems 2007, Article ID 16407, 8 pp.
- [25] Ye, D. and Zhou, F., *Invariant criteria for existence of bounded positive solutions*, Discr. Continuous Dynam. Syst. 12 (3) (2005), 413-424.
- [26] Yin, H. and Yang, Z., *Some new results on the existence of bounded positive entire solutions for quasilinear elliptic equations*, Appl. Math. Comput. 177 (2006), 606-613.
- [27] Wheeden, R. L. and Zygmund, A. *Measure and Integral, An Introduction to Real Analysis*, Marcel Dekker, New York, (1977).
- [28] Zhang, Z., *A remark on the existence of entire solutions of a singular semilinear elliptic problem*, J. Math. Anal. Appl. 215 (1997), no. 2, 579-582.
- [29] Zhang, Z., *A remark on the existence of positive entire solutions of a sublinear elliptic problem*, Nonlinear Anal. 67 (2007), no.1, 147-153.